

B 3 物理 B 4 化学 B 5 生物

この冊子は、 **物理** , **化学** 及び **生物** の問題を 1 冊にまとめています。

電子応用工学科は物理指定

材料工学科は、物理または化学のどちらかを選択

生物工学科は、物理、化学、生物のいずれかを選択

物理の問題は、1 ページより 19 ページまであります。

化学の問題は、20 ページより 37 ページまであります。

生物の問題は、38 ページより 68 ページまであります。

(注 意)

- (1) 試験開始の指示があるまで、この冊子を開いてはいけません。
- (2) 監督者から受験番号等記入の指示があったら、解答用紙に受験番号と氏名を記入してください。また、解答用マークシートに受験番号と氏名を記入し、さらに受験番号をマークしてください。
- (3) 解答は、所定の解答用紙に記入したもの及び解答用マークシートにマークしたものだけが採点されます。
- (4) 解答用マークシートについて
 - ① 解答用マークシートは、絶対に折り曲げてはいけません。
 - ② マークには黒鉛筆(H B または B)を使用してください。
指定の黒鉛筆以外でマークした場合、採点できないことがあります。
 - ③ 誤ってマークした場合は、消しゴムで丁寧に消し、消しきずを完全に取り除いたうえ、新たにマークしてください。
 - ④ 解答欄のマークは、横 1 行について 1 箇所に限ります。
2 箇所以上マークすると採点されません。
あいまいなマークは無効となるので、はっきりマークしてください。
 - ⑤ 解答用マークシートに記載されている解答上の注意事項を、必ず読んでから解答してください。
- (5) 試験開始の指示があったら、初めに問題冊子のページ数を確認してください。
ページの落丁・乱丁、印刷不鮮明等に気づいた場合は、手を挙げて監督者に知らせてください。
- (6) 問題冊子は、試験終了後、持ち帰ってください。

物 理

- 1 次の文中の (ア) ~ (シ) にあてはまる適当なものを指定の解答群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定された欄にマークしなさい。

(40 点)

- (1) 図 1-1 のように、水平でなめらかな床の上に置かれた質量 $M[\text{kg}]$ の台がある。台の上面は、なめらかな曲面 AB とあらい水平面 BC が、点 Bにおいて、なめらかにつながっている。重力加速度の大きさを $g[\text{m/s}^2]$ とする。

いま、曲面 AB 上の点に質量 $m[\text{kg}]$ の大きさが無視できる物体を置き、静かに手をはなした。このとき、台と物体は床に対して静止しており、物体は水平面 BC から高さ $h[\text{m}]$ の位置にあった。その後、台は床に沿って水平方向に運動するとともに、物体は台のなめらかな曲面上をすべり、台の上面が水平面となる点 B に到達した。このとき、点 B における物体の床に対する速さは (ア) [m/s] である。

つぎに、物体は点 B に到達したあと、あらい水平面 BC 上を運動し、点 B から距離 $L[\text{m}]$ 離れた点 P において、台に対して静止した。なお、物体と台の水平面との間の動摩擦係数を μ' とする。物体が台に対して静止したとき、台および物体の床に対する速さは (イ) [m/s] である。また、物体が点 B から点 P に到達するまでの時間は (ウ) [s] であり、点 B から点 P までの距離は $L = (\エ) [\text{m}]$ である。

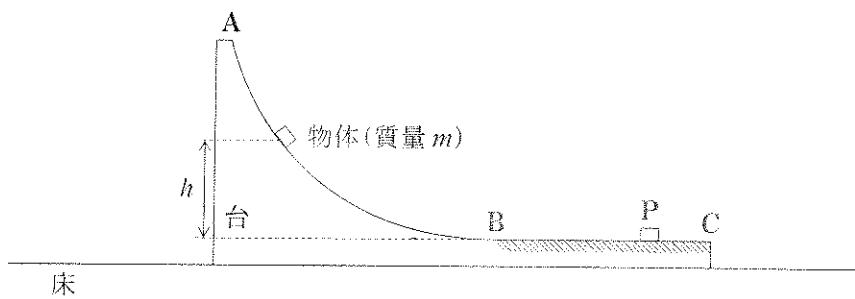


図 1-1

(ア)～(エ)の解答群

(10) 0

(11) \sqrt{gh}

(12) $\sqrt{2gh}$

(13) $\sqrt{\frac{ghM}{m}}$

(14) $\sqrt{\frac{ghm}{M}}$

(15) $\sqrt{\frac{ghM}{m+M}}$

(16) $\sqrt{\frac{2ghM}{m+M}}$

(17) $\sqrt{\frac{gh(m+M)}{M}}$

(18) $\sqrt{\frac{2gh(m+M)}{M}}$

(19) $\frac{1}{\mu'} \sqrt{\frac{hM}{g(m+M)}}$

(20) $\frac{1}{\mu'} \sqrt{\frac{2hM}{g(m+M)}}$

(21) $\frac{1}{\mu'} \sqrt{\frac{h(m+M)}{gM}}$

(22) $\frac{1}{\mu'} \sqrt{\frac{2h(m+M)}{gM}}$

(23) $\frac{h}{6\mu'}$

(24) $\frac{h}{3\mu'}$

(25) $\frac{h}{2\mu'}$

(26) $\frac{h}{\mu'}$

左のページは白紙です。

(2) 質量 m [kg]の小球を点Qから長さ l [m]の軽い糸でつるし静止させた。その状態から、図1-2のように、水平方向に大きさ v_0 (m/s)の速度で小球を打ち出した。小球は糸がたるむことなく、図中の破線(鉛直方向)から角度 θ [rad]の点Pまで到達し、点Pから糸がたるみはじめた。重力加速度の大きさを g (m/s²)とする。

小球とともに円運動している人から見ると小球には遠心力がはたらき、円の中心方向について力がつり合っているように見える。このことから、点Pにおける小球の速さを v_P [m/s]とすると、 $v_P^2 = \boxed{\text{オ}} [(m/s)^2]$ となる。一方、力学的エネルギー保存則を用いると、 $v_P^2 - v_0^2 = \boxed{\text{カ}} [(m/s)^2]$ が成り立つことから、点Pで糸がたるみはじめたためには、 $v_0^2 = \boxed{\text{キ}} [(m/s)^2]$ であることがわかる。

図1-3のように、糸がたるみはじめた点Pを原点とし、これを通り直交する2つの座標軸(水平方向x軸；鉛直方向y軸)を定める。いま、糸がたるみはじめた後、小球が点Pからxy平面内を初速度の大きさ v_P [m/s]で放物運動し、点Qに命中する場合を考える。点Pから放物運動を開始した時刻を $t = 0$ とすれば、時刻 t [s]における小球のx座標は、 $x = \boxed{\text{ク}}$ [m]であるので、小球のx座標が点Qのx座標と一致する時刻は、 $t = \boxed{\text{ケ}}$ [s]となる。また、時刻 t [s]における小球のy座標は、 $y = \boxed{\text{コ}}$ [m]であるので、時刻 $t = \boxed{\text{ケ}}$ [s]に小球のy座標が点Qのy座標に一致すれば、小球は点Qに命中する。このとき、 $v_P^2 = \boxed{\text{オ}} [(m/s)^2]$ を用いると、 $\tan^2 \theta = \boxed{\text{サ}}$ となり、小球が点Qに命中するためには $v_0^2 = \boxed{\text{シ}} [(m/s)^2]$ でなければならない。

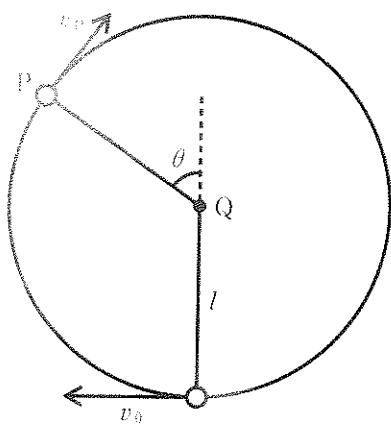


図 1-2

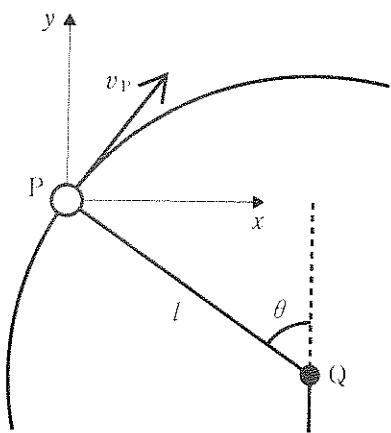


図 1-3

(オ)～(キ)の解答群

- | | |
|-----------------------------|-----------------------------|
| (1) gl | (2) $gl \sin \theta$ |
| (3) $gl \cos \theta$ | (4) $-2gl(1 + \sin \theta)$ |
| (5) $-2gl(1 + \cos \theta)$ | (6) $-2gl(1 - \cos \theta)$ |
| (7) $gl(2 + \cos \theta)$ | (8) $gl(2 - \cos \theta)$ |
| (9) $gl(2 + 3 \cos \theta)$ | |

(ク)の解答群

- (1) $v_P t$ (2) $v_P t \sin \theta$ (3) $v_P t \cos \theta$ (4) $v_P t \tan \theta$

(ケ)の解答群

- (1) $\frac{l}{v_P}$ (2) $\frac{l}{v_P} \sin \theta$ (3) $\frac{l}{v_P} \cos \theta$ (4) $\frac{l}{v_P} \tan \theta$

(コ)の解答群

- | | |
|--|--|
| (1) $v_P t \sin \theta + \frac{1}{2} gt^2$ | (2) $v_P t \sin \theta - \frac{1}{2} gt^2$ |
| (3) $v_P t \cos \theta + \frac{1}{2} gt^2$ | (4) $v_P t \cos \theta - \frac{1}{2} gt^2$ |

(サ)の解答群

- (0) 0
(1) 1 (2) $\sqrt{2}$ (3) 2

(シ)の解答群

- | | |
|-------------------------|--------------------------|
| (1) $(2 + \sqrt{2}) gl$ | (2) $(2 + 3\sqrt{2}) gl$ |
| (3) $(2 + \sqrt{3}) gl$ | (4) $(2 + 3\sqrt{3}) gl$ |

左のページは白紙です。

2 次の文中の (ア) ~ (ス) にあてはまる適当なものを指定の解答群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定欄にマークしなさい。

(35 点)

- (1) 図 2-1 のように、平面上に直交する x 軸、 y 軸をとり、原点 O から L [m] ($L > 0$) はなれた x 軸上の点 $A(L, 0)$ と点 $B(-L, 0)$ に電気量 Q [C] ($Q > 0$) の点電荷をそれぞれ固定する。クーロンの法則の比例定数を $k[N \cdot m^2 / C^2]$ とする。

このとき、これらの点電荷による xy 平面上における電場(電界)について考えよう。電気力線のようすを表す図は (ア) である。また、等電位線のようすは図 2-2 の曲線のようになる。次に、点 $C(L, \frac{2}{\sqrt{3}}L)$ における電場(電界)ベクトルについて考えよう。この電場(電界)ベクトルの x 成分は (イ) [N/C]、 y 成分は (ウ) [N/C] となる。点 C における電場(電界)ベクトルの向きは図 2-2 の (エ) の矢印の向きになる。

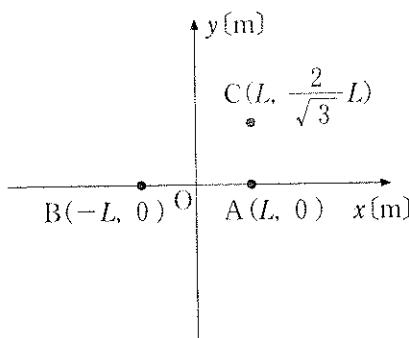


図 2-1

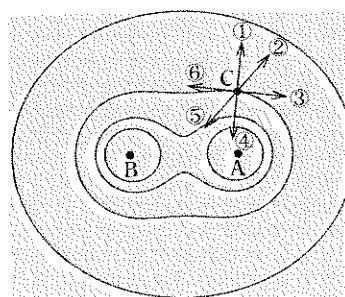
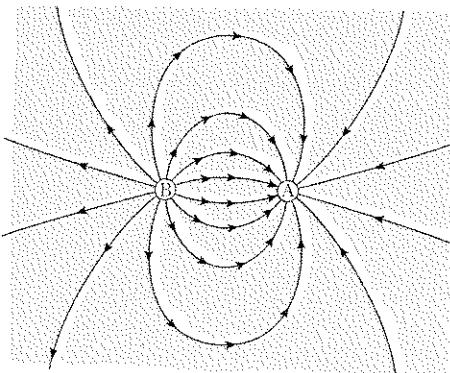
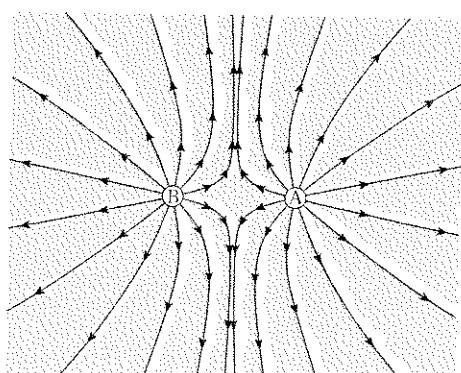


図 2-2

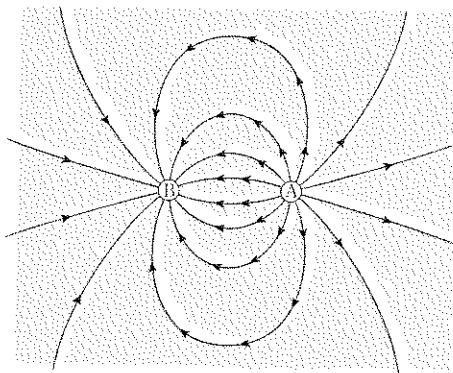
(ア)の解答群



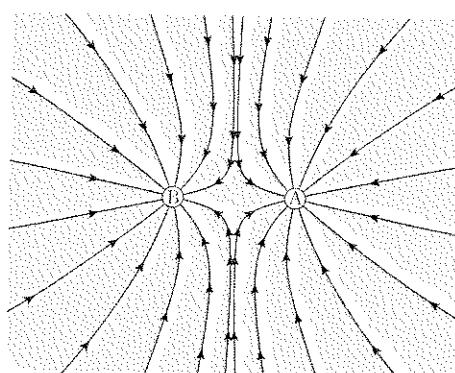
(1)



(2)



(3)



(4)

(イ), (ウ)の解答群

(0) 0

(1) $-\frac{27}{32} \frac{kQ}{L^2}$

(2) $-\frac{21}{32} \frac{kQ}{L^2}$

(3) $-\frac{3\sqrt{3}}{32} \frac{kQ}{L^2}$

(4) $\frac{3}{32} \frac{kQ}{L^2}$

(5) $\frac{3\sqrt{3}}{32} \frac{kQ}{L^2}$

(6) $\frac{21}{32} \frac{kQ}{L^2}$

(7) $\frac{27}{32} \frac{kQ}{L^2}$

(エ)の解答群

(1) ①

(2) ②

(3) ③

(4) ④

(5) ⑤

(6) ⑥

次の 2 ページは白紙です。

- (2) 図2-3のような回路について考える。抵抗 R_1 , R_2 , R_3 の抵抗値をそれぞれ $R[\Omega]$ とし、コイル L_1 , L_2 の自己インダクタンスをそれぞれ $L[H]$ とする。また、直流電源 E の電圧を $E_0[V]$ とし、直流電源の内部抵抗は考えないものとする。

はじめに、スイッチ S_1 と S_2 は開いている状態にある。時刻 $t = 0$ のときに、 S_1 を閉じると抵抗 R_1 には矢印の向きに電流が流れる。その電流は、図2-4のように、0からしだいに増加し、十分に時間が経過すると一定の値になる。時刻 $t = t_1[s]$ のとき、抵抗 R_1 に流れる電流を $I_1[A]$ とすると、キルヒ霍フの法則からコイル L_1 の両端の電位差は (オ) [V] となる。 S_1 を閉じてから十分に時間が経過した時刻 $t = t_2[s]$ のとき、コイル L_1 にたくわえられるエネルギーは (カ) [J] となる。

次に S_1 を開いてから十分に時間が経過した時刻 $t = t_3[s]$ で、 S_2 を閉じた。その後、抵抗 R_2 に矢印の向きに流れる電流は (キ) [A] である。また、 S_2 を閉じてから十分に時間が経過したとき、抵抗 R_2 に矢印の向きに流れ電流は (ク) [A] となる。

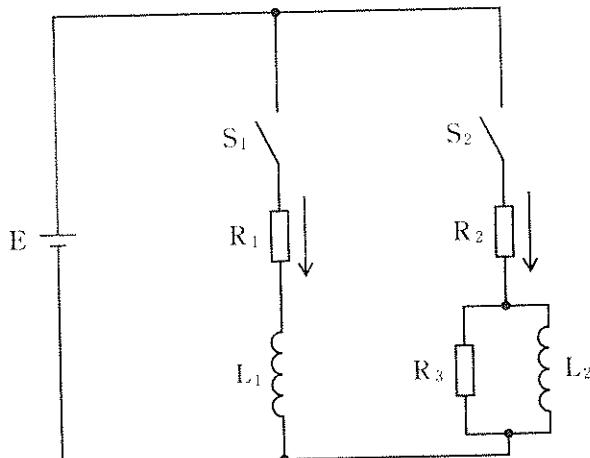


図2-3

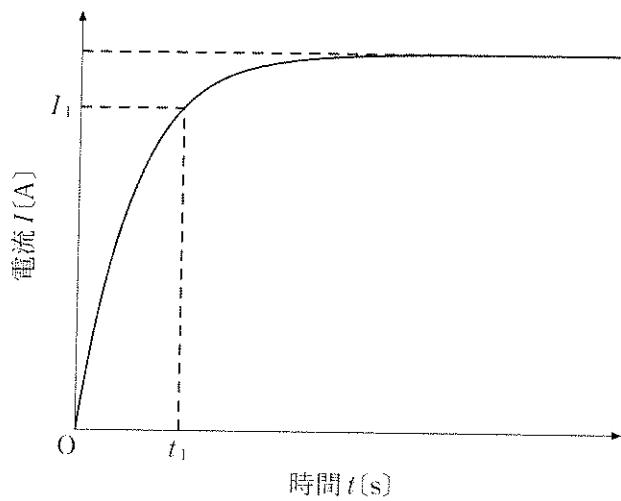


図 2-4 抵抗 R_1 に流れる電流の時間変化

(オ)の解答群

(0) 0

(1) $E_0 + RI_1$ (2) $E_0 - RI_1$ (3) LI_1

(カ)の解答群

(1) $\frac{1}{2}L\left(\frac{E_0}{2R}\right)^2$

(2) $\frac{1}{2}L\left(\frac{E_0}{R}\right)^2$

(3) $L\left(\frac{E_0}{R}\right)^2$

(4) $\frac{1}{2}L\left(\frac{E_0}{L+R}\right)^2$

(キ), (ク)の解答群

(0) 0

(1) $\frac{E_0}{2R}$

(2) $\frac{E_0}{R}$

(3) $2\frac{E_0}{R}$

(4) $\frac{E_0}{L+R}$

(5) $\frac{E_0(L+R)}{LR}$

(6) $\frac{E_0}{R+\frac{LR}{L+R}}$

(3) 1個の電池は起電力 E [V], 内部抵抗 r [Ω]である。これを図2-5のように、 m 個直列接続して一組の電池を作り、それら n 組を並列接続し、これを可変抵抗 R に接続した。可変抵抗 R が R_x [Ω]のときに R に流れる電流は
 (ケ) [A]である。

R_x を変化させたとき、すべての電池の内部抵抗で消費される電力の総和 P [W]が R で消費される電力と等しくなった。このとき $R_x =$ (コ) [Ω] であり、 $P =$ (サ) [W]である。この R_x の値を変えずに図2-6のように、一組の直列接続した電池だけ、逆向きに接続すると、XからYに向かって R に流れる電流は (シ) [A]となる。そして、 $n =$ (ス) のとき R で消費される電力は0となる。

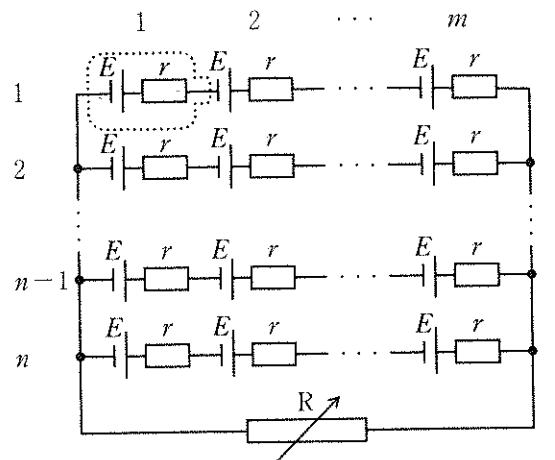


図2-5

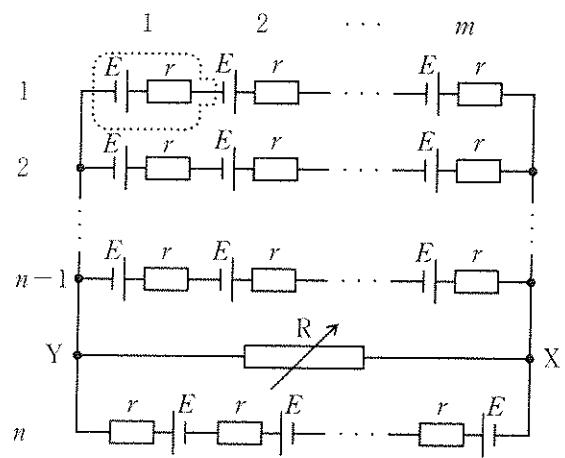


図 2-6

(ケ)の解答群

$$(1) \frac{mnE}{nR_x + mr}$$

$$(2) \frac{mnE}{mR_x + nr}$$

$$(3) \frac{mE}{R_x}$$

$$(4) \frac{nE}{r}$$

$$(5) \frac{mE}{R_x + nr}$$

$$(6) \frac{mE}{R_x + mr}$$

$$(7) \frac{mE}{mR_x + nr}$$

$$(8) \frac{nE}{mR_x + nr}$$

(コ)～(ス)の解答群

$$(11) 2$$

$$(12) 3$$

$$(13) 4$$

$$(14) 8$$

$$(15) \frac{mr}{n}$$

$$(16) mnr$$

$$(17) \frac{n^2 r}{m}$$

$$(18) \frac{nr}{m^2}$$

$$(19) m^2 nr$$

$$(20) mn^2 r$$

$$(21) \frac{n^2 r}{m^2}$$

$$(22) m^2 n^2 r$$

$$(23) \frac{2 mnE^2}{r}$$

$$(24) \frac{mnE^2}{r}$$

$$(25) \frac{mnE^2}{2 r}$$

$$(26) \frac{mnE^2}{4 r}$$

$$(27) \frac{2 m(n-4)}{r} E$$

$$(28) \frac{m(n-4)}{2 r} E$$

$$(29) \frac{m(n-8)}{2 r} E$$

$$(30) \frac{n(m-8)}{2 r} E$$

$$(31) \frac{2 m(n-2)}{r} E$$

$$(32) \frac{m(n-2)}{r} E$$

$$(33) \frac{n-2}{2 r} E$$

$$(34) \frac{n(m-4)}{2 r} E$$

左のページは白紙です。

- 3 次の文中の (ア) ~ (カ) にあてはまる適当なものを指定の解答群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定欄にマークしなさい。

(15 点)

なめらかに動くピストンのついた容器に、 1 mol の单原子分子理想気体を入れ、圧力 $P_A[\text{Pa}]$ 、体積 $V_A[\text{m}^3]$ 、温度 $T_A[\text{K}]$ の状態 A から、図 3-1 のように、 $A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow D \rightarrow A$ と変化させた。 $A \rightarrow B$ 、および $C \rightarrow D$ は定積変化であり、 $B \rightarrow C$ 、および $D \rightarrow A$ は断熱変化である。断熱変化では圧力 $P[\text{Pa}]$ と体積 $V[\text{m}^3]$ の間で、 $PV^\gamma = \text{一定} (\gamma = \frac{5}{3})$ という関係式がなりたつ。なお、定積モル比熱を $C_v[\text{J}/(\text{mol}\cdot\text{K})]$ とする。

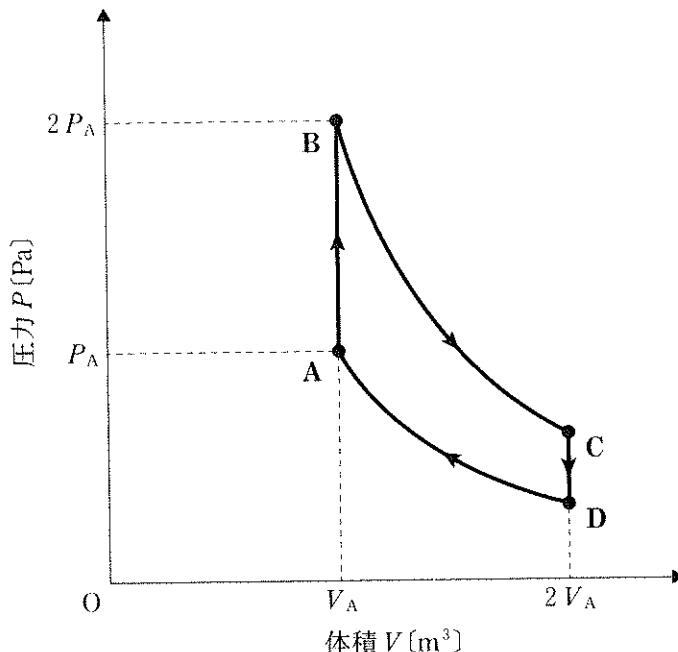


図 3-1

(1) 状態B, C, Dの気体の温度をそれぞれ、 T_B [K], T_C [K], T_D [K]としたとき、 $\frac{T_B}{T_A} = \boxed{\text{(ア)}}$, $\frac{T_C}{T_D} = \boxed{\text{(イ)}}$ である。また、状態A, B, C, Dにおける温度の大小関係は $\boxed{\text{(ウ)}}$ となる。

(2) A → Bで気体が外部から吸収した熱量は $\boxed{\text{(エ)}}$ $C_v T_A$ [J]であり、C → Dで気体が外部に放出した熱量は $\boxed{\text{(オ)}}$ $C_v T_A$ [J]である。

(3) A → B → C → D → Aの状態変化を熱機関のサイクルとみなしたとき、その熱効率は $\boxed{\text{(カ)}}$ である。

(ア)、(イ)の解答群

(0) 0

(1) $\frac{1}{4}$

(2) $-\frac{1}{2}$

(3) 1

(4) 2

(5) 4

(6) $2^{-\frac{3}{2}}$

(7) $2^{-\frac{2}{3}}$

(8) $2^{\frac{2}{3}}$

(9) $2^{\frac{3}{2}}$

(ウ)の解答群

(1) $T_A < T_B < T_C < T_D$

(2) $T_A < T_C < T_D < T_B$

(3) $T_A < T_D < T_B < T_C$

(4) $T_A < T_D < T_C < T_B$

(5) $T_D < T_A < T_C < T_B$

(6) $T_D < T_C < T_A < T_B$

(エ)～(カ)の解答群

(10) 0

(11) $\frac{1}{4}$

(12) $-\frac{1}{2}$

(13) 1

(14) 2

(15) 4

(16) $2^{-\frac{5}{3}}$

(17) $2^{-\frac{3}{2}}$

(18) $2^{-\frac{2}{3}}$

(19) $2^{-\frac{1}{3}}$

(20) $2^{\frac{1}{3}}$

(21) $2^{\frac{2}{3}}$

(22) $2^{\frac{3}{2}}$

(23) $2^{\frac{5}{3}}$

(24) $(1 - 2^{-\frac{2}{3}})$

(25) $(1 - 2^{-\frac{1}{3}})$

(26) $(1 - 2^{\frac{1}{3}})$

(27) $(1 - 2^{\frac{2}{3}})$

(28) $(1 + 2^{-\frac{2}{3}})$

(29) $(1 + 2^{-\frac{1}{3}})$

(30) $(1 + 2^{\frac{1}{3}})$

(31) $(1 + 2^{\frac{2}{3}})$

左のページは白紙です。

4 次の文中の (ア) ~ (カ) にあてはまる最も適当なものを指定の解答

群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定欄にマークしなさい。

(10 点)

x 軸上を正の向きに速さ v [m/s] で進む正弦波がある。正弦波は横波で、 y 軸を媒質の変位の方向にとり、原点を O とする。 $x = 0$ および $x = x_0$ [m] の媒質を、それぞれ P, Q とする。図 4-1 は時刻 $t = 0$ における媒質の変位のようすを表し、このとき媒質 P, Q の変位は $y = 0$ である。正弦波の振幅は A [m]、振動数は f [Hz] である。

この正弦波において、任意の時刻 t [s]、位置 x [m] における媒質の変位 y [m] は、

$$y = A \sin \left\{ 2\pi f \left(t - \frac{x}{v} \right) \right\}$$

と表される。これは、ある特定の位置 x [m] の媒質を考えると、その媒質が単振動をしていることを示している。以下、必要であればこの式を利用してもよい。

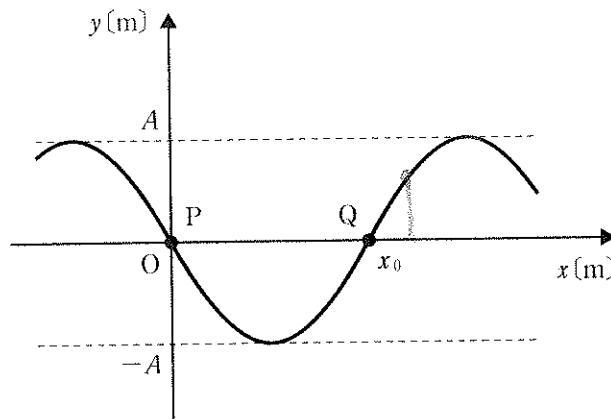


図 4-1 時刻 $t = 0$ における媒質の変位のようす

媒質の単振動の角振動数を ω [rad/s] とすると、 $\omega = \boxed{\text{ア}}$ [rad/s] であり、媒質 P の変位 y [m] は、

$$y = A \sin(\omega t)$$

と表される。媒質 P が y 軸の正の向きに動き、その速さが最大となるのは、 $\omega t = \boxed{\text{イ}}$ [rad] のときである。媒質 P の速さの最大値は $\boxed{\text{ウ}}$ [m/s] である。

次に、媒質 Q の単振動について考える。図 4-1 のようすから、 $x_0 = \boxed{\text{エ}}$ [m] と表せる。媒質 Q は、媒質 P と異なる位相で単振動をしている。その位相差を α [rad] ($0 < \alpha < 2\pi$) とすると、 $\alpha = \boxed{\text{オ}}$ [rad] であり、媒質 Q の変位 y [m] は、

$$y = A \sin(\omega t - \alpha)$$

と表される。媒質 Q が y 軸の正の向きに動き、その速さが最大となるのは、 $\omega t = \boxed{\text{カ}}$ [rad] のときである。

(ア)の解答群

(1) $\frac{1}{2}\pi f$

(2) πf

(3) $\sqrt{2}\pi f$

(4) $2\pi f$

(イ)の解答群(この解答群で、 n は整数である。)

(1) $\frac{1}{2}n\pi$

(2) $n\pi$

(3) $2n\pi$

(4) $(2n+1)\pi$

(5) $\left(n+\frac{1}{2}\right)\pi$

(6) $\left(2n+\frac{1}{2}\right)\pi$

(7) $\left(n+\frac{1}{4}\right)\pi$

(8) $\left(2n+\frac{1}{4}\right)\pi$

(ウ)の解答群

(1) $\frac{1}{2}v$

(2) v

(3) $\frac{1}{\sqrt{2}}v$

(4) $\sqrt{2}v$

(5) $\frac{1}{2}\pi Af$

(6) πAf

(7) $\frac{3}{2}\pi Af$

(8) $2\pi Af$

(エ)の解答群

(1) $\frac{v}{4f}$

(2) $\frac{v}{3f}$

(3) $\frac{v}{2f}$

(4) $\frac{v}{f}$

(オ)の解答群

(1) $\frac{1}{4}\pi$

(2) $\frac{1}{2}\pi$

(3) $\frac{3}{4}\pi$

(4) π

(5) $\frac{5}{4}\pi$

(6) $\frac{3}{2}\pi$

(7) $\frac{7}{4}\pi$

(カ)の解答群(この解答群で、 n は整数である。)

(1) $\frac{1}{2}n\pi$

(2) $n\pi$

(3) $2n\pi$

(4) $(2n+1)\pi$

(5) $\left(n+\frac{1}{2}\right)\pi$

(6) $\left(2n+\frac{1}{2}\right)\pi$

(7) $\left(n+\frac{1}{4}\right)\pi$

(8) $\left(2n+\frac{1}{4}\right)\pi$

左のページは白紙です。

