

C 3 物 理

C 4 化 学

この冊子は、**物理** と **化学** の問題を 1 冊にまとめてあります。

情報科学科と土木工学科は、物理または化学のどちらかを選択

工業化学科は化学指定

機械工学科は物理指定

物理の問題は、1 ページより 21 ページまであります。

化学の問題は、22 ページより 33 ページまであります。

〔注 意〕

- (1) 試験開始の指示があるまで、この冊子を開いてはいけません。
- (2) 監督者から受験番号等記入の指示があったら、解答用マークシートに受験番号と氏名を記入し、さらに受験番号と志望学科をマークしてください。
- (3) 解答は、所定の解答用マークシートにマークしたものが採点されます。
- (4) 解答用マークシートについて
 - ① 解答用マークシートは、絶対に折り曲げてはいけません。
 - ② マークには黒鉛筆(HBまたはB)を使用してください。指定の黒鉛筆以外でマークした場合、採点できないことがあります。
 - ③ 誤ってマークした場合は、消しゴムで丁寧に消し、消しくずを完全に取り除いたうえ、新たにマークしてください。
 - ④ 解答欄のマークは、横 1 行について 1 箇所に限ります。2 箇所以上マークすると採点されません。あいまいなマークは無効となるので、はっきりマークしてください。
 - ⑤ 解答用マークシート上部に記載されている解答上の注意事項を、必ず読んでから解答してください。
- (5) 試験開始の指示があったら、初めに問題冊子のページ数を確認してください。ページの落丁・乱丁、印刷不鮮明等に気づいた場合は、手を挙げて監督者に知らせてください。
- (6) 問題冊子は、試験終了後、持ち帰ってください。

物 理

1

次の問題の の中に入れるべき最も適当なものをそれぞれの解答群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定された欄にマークしなさい。
(同じ番号を何回用いてもよい。)

(30 点)

図 1-1(a) のように、半径 r [m] の円弧からなる曲面を持つ質量 M [kg] の台が、水平な床面に固定されている。この台に、左から質量 m [kg] の小球が、速さ v_0 [m/s] で乗り上げた。床面、および台の曲面に摩擦はなく、台の曲面と床面は滑らかにつながっている。水平右向きに x 軸をとる。小球は台に乗り上げた後、曲面上を運動する。このとき、図 1-1(b) のように、曲面上の小球の位置を P とし、円弧の中心 O と台の左端の点 O' を結んだ鉛直線 OO' と、直線 OP の成す角度を θ [rad] とする。重力加速度は鉛直下向きで、大きさは g [m/s²] とする。

- (1) 小球が曲面上を運動するとき、小球は曲面の円弧の接線方向にのみ速度 v_s [m/s] を持っており、小球が曲面から受ける垂直抗力の大きさは $R = \text{ (ア) } \text{ [N]}$ と表される。小球が曲面上を運動し、台の上端 $\left(\theta = \frac{\pi}{2} \text{ rad}\right)$ から上方へ飛び出さないためには、速さ v_0 は (イ) の条件を満たさなければならない。以下では、小球の運動は $\theta < \frac{\pi}{2} \text{ rad}$ の範囲に限られるものとする。小球が曲面上で到達する最高点の高さは、 $h = \text{ (ウ) } \text{ [m]}$ となる。

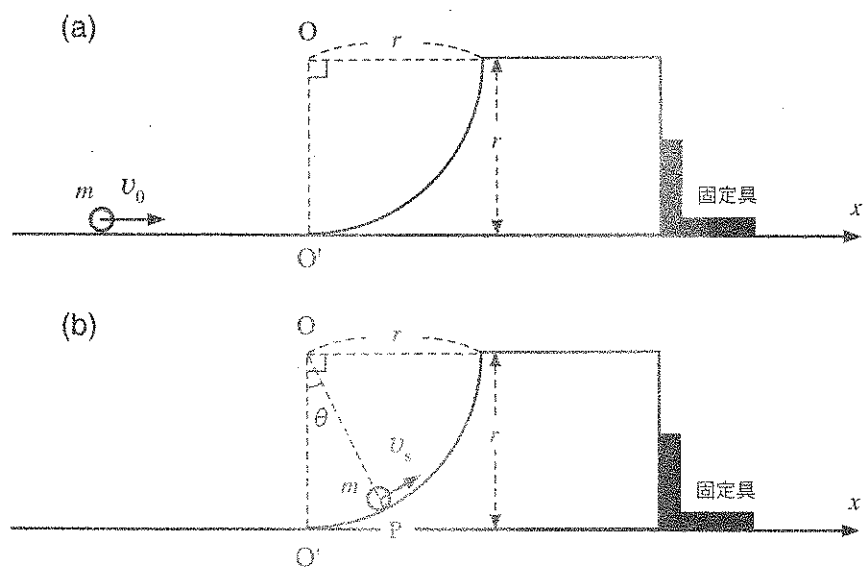


圖 1-1

(ア) の解答群

$$0 \quad \frac{mv_0^2}{r} + mg(3\cos\theta + 2)$$

$$1 \quad \frac{mv_0^2}{2r} - mg(\cos\theta - 1)$$

$$2 \quad mg(2\cos\theta - 1) - \frac{mv_0^2}{2r}$$

$$3 \quad \frac{mv_0^2}{r} + mg(2\cos\theta - 1)$$

$$4 \quad \frac{mv_0^2}{r} + mg(3\cos\theta - 2)$$

$$5 \quad \frac{mv_0^2}{r} - mg(\cos\theta + 1)$$

$$6 \quad \frac{mv_0^2}{r} - mg(\cos\theta - 1)$$

$$7 \quad \frac{2mv_0^2}{r} - mg(2\cos\theta - 1)$$

(イ) の解答群

$$0 \quad v_0 \leq 2\sqrt{gr}$$

$$1 \quad v_0 \geq 2\sqrt{gr}$$

$$2 \quad v_0 = \sqrt{2gr}$$

$$3 \quad v_0 = \sqrt{gr}$$

$$4 \quad v_0 \leq \sqrt{2gr}$$

$$5 \quad v_0 \geq \sqrt{2gr}$$

$$6 \quad v_0 \leq \sqrt{gr}$$

$$7 \quad v_0 \geq \sqrt{gr}$$

(ウ) の解答群

$$0 \quad \frac{v_0^2}{g}$$

$$1 \quad \frac{v_0^2}{2g}$$

$$2 \quad \frac{v_0^2}{3g}$$

$$3 \quad \frac{3v_0^2}{2g}$$

$$4 \quad \frac{2v_0^2}{3g}$$

$$5 \quad \frac{g}{v_0^2}$$

左のページは白紙です。

(2) 図 1-2(a) のように、小問 (1) で扱った台が床面に固定されることなく、静止して置かれている。この台に、左から質量 m [kg] の小球が、速さ v_0 [m/s] で乗り上げた。小球が乗り上げることによって台が倒れることはない。小球が台に乗り上げた後、小球は曲面上を運動する。図 1-2(b) のように台から見た小球の円弧の接線方向の速さを v_s [m/s] とする。一方で、台にも右向きに加速度が生じ、 x 方向に運動しはじめた。台と床面との間にも摩擦はないものとする。

床面に固定された座標系から見た小球の x 方向の速さは、 $v =$ (エ) [m/s] であり、台の x 方向の速さは、 $V =$ (オ) [m/s] となる。また、小球が曲面上で到達する最高点の高さは、 $H =$ (カ) [m] となる。小球が最高点の高さ H にあるとき、床面に固定された座標系から見た小球の速さは、 $v_m = ($ (キ) $) \times v_0$ [m/s] であり、小球と台の運動エネルギーの和は、 $K_m =$ (ク) [J] となる。

小球は、 H の高さに到達した後、台の曲面を下り、再び O' に達した。その後、小球は床面上を速度 $v_f =$ (ケ) [m/s] で、台は速度 $V_f =$ (コ) [m/s] で等速直線運動を続けた。もし、小球が再び O' に達した後、小球と台が同じ速さで、逆向きに運動したとすると、台の質量は $M =$ (サ) [kg] であり、速度は $V_f =$ (シ) [m/s] である。

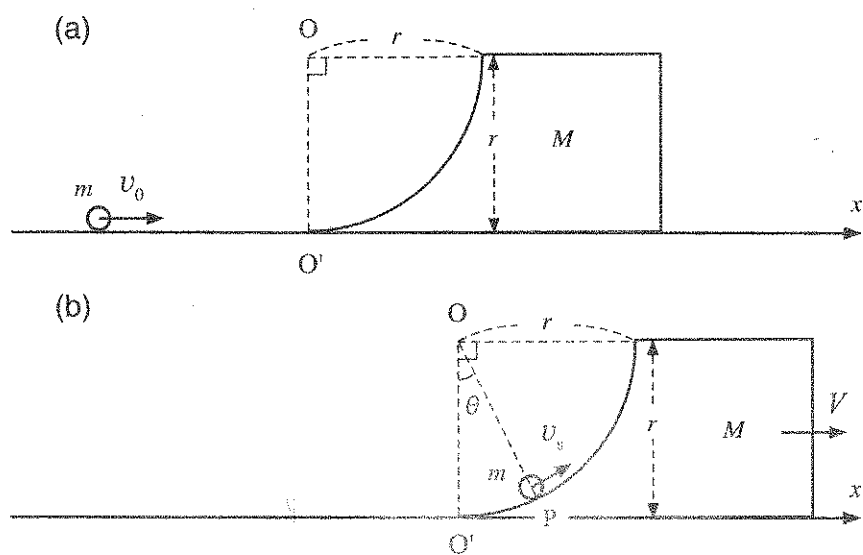


图 1-2

(エ)(オ)の解答群

$$0 \quad \frac{mv_0 + Mv_s \cos \theta}{m - M}$$

$$2 \quad \frac{mv_0 - Mv_s \cos \theta}{m + M}$$

$$4 \quad \frac{Mv_0 + mv_s \cos \theta}{m + M}$$

$$6 \quad \frac{m(v_0 - v_s \cos \theta)}{m + M}$$

$$1 \quad \frac{mv_0 + Mv_s \cos \theta}{m + M}$$

$$3 \quad \frac{Mv_0 + mv_s \cos \theta}{m - M}$$

$$5 \quad \frac{m(v_0 + v_s \cos \theta)}{m + M}$$

(カ)の解答群

$$0 \quad \frac{v_0^2}{2g} \left(\frac{M}{m+M} \right)$$

$$3 \quad \frac{v_0^2}{g} \left(\frac{m}{m+M} \right)$$

$$1 \quad \frac{v_0^2}{2g} \left(\frac{m+M}{m} \right)$$

$$4 \quad \frac{v_0^2}{g} \left(\frac{m+M}{m} \right)$$

$$2 \quad \frac{v_0^2}{2g} \left(\frac{M-m}{m} \right)$$

$$5 \quad \frac{v_0^2}{2g} \left(\frac{m}{M-m} \right)$$

(キ)の解答群

$$0 \quad \frac{m+M}{m}$$

$$1 \quad \frac{m}{M-m}$$

$$2 \quad \frac{M-m}{m}$$

$$3 \quad \frac{m}{m+M}$$

$$4 \quad \frac{1}{2}$$

$$5 \quad \frac{1}{4}$$

(ク)の解答群

$$0 \quad \frac{(m+M)^2 v_0^2}{2m}$$

$$3 \quad \frac{1}{4} m v_0^2$$

$$1 \quad \frac{m^2 v_0^2}{2(M-m)}$$

$$4 \quad \frac{m^2 v_0^2}{2(m+M)}$$

$$2 \quad \frac{1}{8} m v_0^2$$

$$5 \quad \frac{1}{2} (m+M) v_0^2$$

左のページは白紙です。

(ケ)(コ)の解答群

0 $\frac{mv_0}{m+M}$	1 $\frac{2mv_0}{m+M}$	2 $\frac{4mv_0}{m+M}$
3 $\frac{Mv_0}{m+M}$	4 $\frac{2Mv_0}{m+M}$	5 $\frac{4Mv_0}{m+M}$
6 $\frac{(m-M)v_0}{m+M}$	7 $\frac{(M-m)v_0}{m+M}$	8 $\frac{(2M-m)v_0}{m+M}$
9 $\frac{(2m-M)v_0}{m+M}$		

(サ)の解答群

0 $\frac{m}{3}$	1 $\frac{m}{2}$	2 m	3 $\frac{3m}{2}$
4 $2m$	5 $3m$		

(シ)の解答群

0 $\frac{v_0}{4}$	1 $\frac{v_0}{2}$	2 v_0	3 $\frac{3v_0}{2}$
4 $2v_0$	5 $3v_0$		

左のページは白紙です。

2

次の問題の の中に入れるべき最も適当なものをそれぞれの解答群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定された欄にマークしなさい。
(同じ番号を何回用いてもよい。)

(30 点)

質量 m [kg]、長さ d_0 [m] の直線状導体棒を考える。導体棒の両端を P, Q とし、導体棒は十分硬く、太さや電気抵抗は無視できるものとする。ただし重力加速度の大きさを g [m/s²]、電気素量を e [C] とし、空気の透磁率は真空の透磁率 μ_0 [N/A²] に等しいとする。

- (1) 図 2-1 のように、間隔 d [m] (ただし、 $d < d_0$ とする。) の 2 本のじゅうぶん長いレールを、水平な床に平行になるように絶縁体で作られた台の上に設置し、導体棒をレールと直角の向きになるようにレールの上に渡して置いた。導体棒の中心から見た向きを図 2-1 に矢印 1 から 6 で示した。矢印 1, 2 は導体棒に平行、矢印 3, 5 は床に平行かつ導体棒に垂直、矢印 4, 6 は床に鉛直な方向である。導体棒を速さ v [m/s] で図 2-1 の矢印 3 の向きに等速運動させた。空間には、磁束密度の大きさ B [T] の一様な磁場(磁界)を、最初、床に垂直下向き(図 2-1 の矢印 4 の向き)に加えた。レールは導体で電気抵抗はなく、摩擦は無視できるとする。また、各レールの幅も無視できるとする。2 本のレールの端 E, F には静電容量 C [F] のコンデンサーがつないである。最初はコンデンサーに電荷は無いものとする。

この空間の磁場の強さは (ア) [A/m] である。磁束密度の単位 T を基本単位 (kg, m, s, A) で表すと、 (イ) である。導体棒中の自由電子にはたらくローレンツ力の大きさは、 (ウ) $\times e$ [N] で、向きは図 2-1 の矢印 (エ) の向きである。じゅうぶん時間がたったとき、コンデンサーの F 側の電極の電荷は (オ) [C] で、コンデンサーに蓄えられたエネルギーは (カ) [J] である。次に、コンデンサーを放電し、電荷を無いものとした。磁場の向きを床に平行で、導体棒に垂直な図 2-1 の矢印 3 の向きにし、導体棒を速さ v [m/s] で図 2-1 の矢印 3 の向きに等速運動させた。じゅうぶん時間がたったとき、コンデンサーに蓄えられた電荷量は (キ) [C] である。

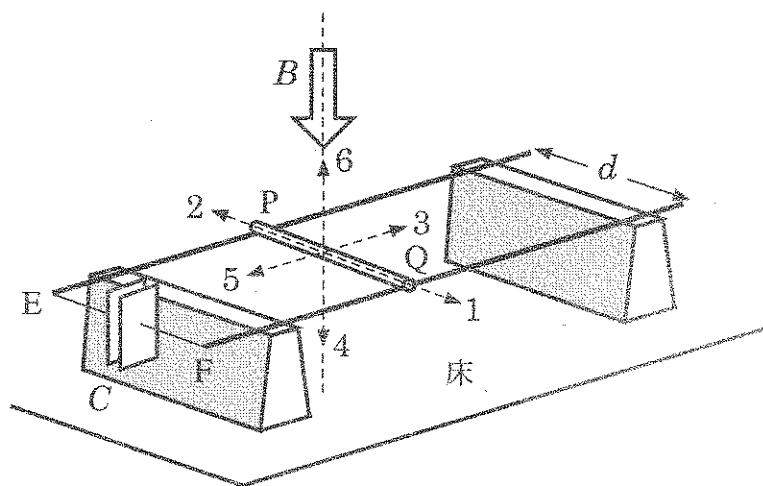


图 2-1

(ア) の解答群

0 $\mu_0 B$	1 B	2 $\frac{B}{\mu_0}$
-------------	-------	---------------------

(イ) の解答群

0 $\text{kg s}^{-2} \text{A}^{-2}$	1 $\text{kg s}^{-2} \text{A}^{-1}$	2 $\text{kg s}^{-2} \text{A}$
3 $\text{kg s}^{-1} \text{A}^{-2}$	4 $\text{kg s}^{-1} \text{A}^{-1}$	5 $\text{kg s}^{-1} \text{A}$
6 $\text{kg m s}^{-2} \text{A}^{-2}$	7 $\text{kg m s}^{-2} \text{A}^{-1}$	8 $\text{kg m s}^{-2} \text{A}$

(ウ) の解答群

0 $\frac{Bv}{2}$	1 Bv	2 $2Bv$	3 $\frac{\mu_0 Bv}{2}$
4 $\mu_0 Bv$	5 $2\mu_0 Bv$		

(エ) の解答群

0 1	1 2	2 3	3 4
4 5	5 6		

(オ)(キ) の解答群

0 0	1 $-\frac{CBvd}{2}$	2 $-CBvd$	3 $-2CBvd$
4 $\frac{CBvd}{2}$	5 $CBvd$	6 $2CBvd$	

(カ) の解答群

0 $\frac{CB^2v^2}{4}$	1 $\frac{CB^2v^2}{2}$	2 CB^2v^2	3 $2CB^2v^2$
4 $\frac{CB^2v^2d^2}{4}$	5 $\frac{CB^2v^2d^2}{2}$	6 $CB^2v^2d^2$	7 $2CB^2v^2d^2$

左のページは白紙です。

(2) 図 2-2 のように、小問 (1) で使われた間隔 d の 2 本の直線状のレールを置いた台のうち、レールの端 E, F から遠い方の台の高さを高くして、レールを含む面が床と 30° の角度になるように傾けた。2 本のレールのそれぞれの端 E, F を、スイッチ S を用いて、 $R[\Omega]$ の抵抗か、電源に接続できるように配線した。この配線の電気抵抗は無視できる。この空間に、一様な磁束密度 $B[T]$ の磁場を、図 2-2 のように床に垂直下向きに加えた。導体棒を水平、かつレールに直交するようレールの間に渡した。導体棒の中心から見た導体棒に垂直な面内の向きを図 2-2 に矢印 1 から 8 で示した。矢印 1, 5 は水平、3, 7 は鉛直、4, 8 はレール面に平行、2, 6 はレール面に垂直な方向を示す。電流が流れる回路の自己インダクタンスは無視する。

最初、レールの端をスイッチ S で電源につなぎ、導体棒に電流を流してレール上を動きださないようにした。このとき、電流の向きは、導体棒の (ク) で、大きさは (ケ) [A] である。この状態で、素早くスイッチ S を電源から抵抗に切り替えたところ、導体棒はレールを下り始めた。レールに対する速さを $v[m/s]$ とすると、導体棒には電流 (コ) [A] が (サ) の向きに流れ、導体棒には磁場から、図 2-2 の矢印 (シ) の向きに大きさ (コ) $\times$ (ス) [N] の力が働く。やがて、導体棒は一定の速度になりレールを下った。このとき、レールから導体棒への抗力の大きさは (セ) $\times mg$ [N] であり、導体棒の速さは (ソ) $\times \frac{mg}{B^2 d^2}$ [m/s] である。このとき、抵抗で単位時間に発生するジュール熱は (タ) $\times \frac{m^2 g^2}{B^2 d^2}$ [W] で、重力による仕事率は (ソ) $\times \frac{mg}{B^2 d^2} \times$ (チ) [W] である。

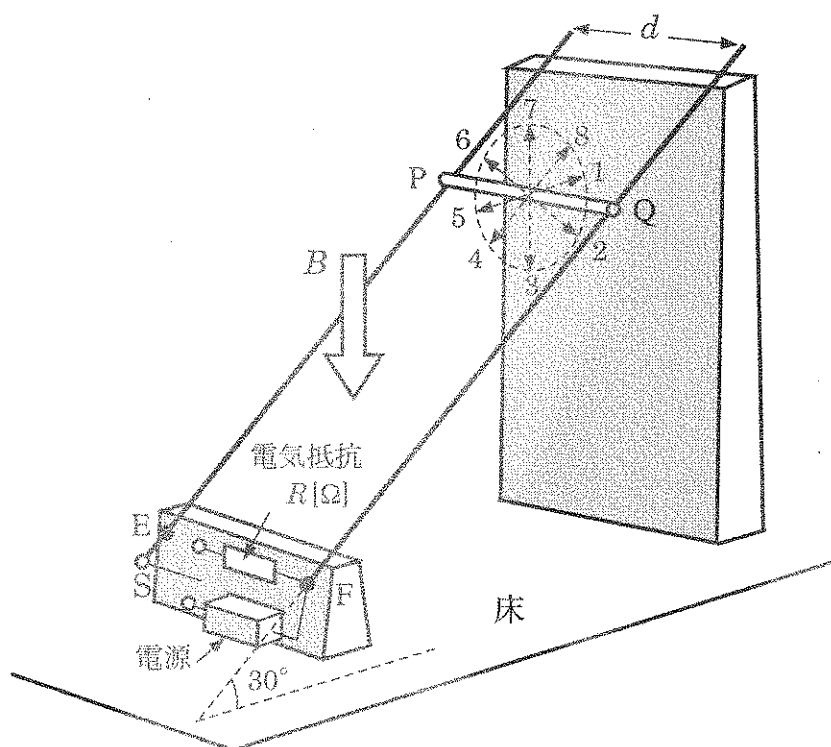


図 2-2

(ク)(サ)の解答群

0 Q から P の向き

1 P から Q の向き

(ケ)の解答群

0 $\frac{mg}{2Bd}$

1 $\frac{\sqrt{3}mg}{3Bd}$

2 $\frac{\sqrt{3}mg}{2Bd}$

3 $\frac{mg}{Bd}$

4 $\frac{3mg}{2Bd}$

5 $\frac{\sqrt{3}mg}{Bd}$

6 $\frac{2mg}{Bd}$

(コ) の解答群

0 $\frac{Bvd}{2R}$	1 $\frac{\sqrt{3}Bvd}{3R}$	2 $\frac{\sqrt{3}Bvd}{2R}$	3 $\frac{Bvd}{R}$
4 $\frac{3Bvd}{2R}$	5 $\frac{\sqrt{3}Bvd}{R}$	6 $\frac{2Bvd}{R}$	

(シ) の解答群

0 1	1 2	2 3	3 4
4 5	5 6	6 7	7 8

(ス) の解答群

0 $\frac{Bd}{2}$	1 Bd	2 $\sqrt{3}Bd$	3 $\frac{Bd}{2\mu_0}$
4 $\frac{Bd}{\mu_0}$	5 $\frac{\sqrt{3}Bd}{\mu_0}$	6 $\frac{\mu_0 Bd}{2}$	7 $\mu_0 Bd$
8 $\sqrt{3}\mu_0 Bd$			

(セ) の解答群

0 $\frac{1}{2}$	1 $\frac{\sqrt{3}}{3}$	2 $\frac{\sqrt{3}}{2}$	3 1
4 $\frac{2\sqrt{3}}{3}$	5 $\frac{3}{2}$	6 $\sqrt{3}$	7 2

(ソ)(タ) の解答群

0 $\frac{R}{3}$	1 $\frac{R}{2}$	2 $\frac{\sqrt{3}R}{3}$	3 $\frac{2R}{3}$
4 $\frac{\sqrt{3}R}{2}$	5 R	6 $\sqrt{3}R$	7 $2\sqrt{3}R$
8 $2R$			

(チ) の解答群

0 $\frac{mg}{2}$	1 $\frac{\sqrt{3}}{3}mg$	2 $\frac{\sqrt{3}}{2}mg$	3 mg
4 $\frac{mgd}{2}$	5 $\frac{\sqrt{3}}{3}mgd$	6 $\frac{\sqrt{3}}{2}mgd$	7 mgd

左のページは白紙です。

3

次の問題の の中に入れるべき最も適当なものをそれぞれの解答群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定された欄にマークしなさい。
(同じ番号を何回用いてもよい。)

(15 点)

ガラスで作られた頂角 A が直角の 2 等辺三角形 ABC の断面をしたプリズムが空気中に置かれている。プリズムに赤い色の単色光か青い色の単色光を入射する。赤い色の単色光のガラスの屈折率を n とする。青い色の単色光のガラスの屈折率はわずかに n より大きい。いずれの単色光も空気の屈折率を 1 とする。図 3-1 はプリズムの断面を示す。図中に書かれた破線は、いずれも辺に垂直な法線である。図 3-1 のように、辺 BC の B 寄りの点 P に、赤い色の単色光が B に近い側から入射角 θ [rad] ($\theta \geq 0$) で入射する。プリズム内の屈折角 ϕ [rad] は $\sin \phi =$ (ア) で与えられる。もし青い色の単色光が入射角 θ で入射したとすると ϕ は赤色の単色光の場合と比べて (イ)。以下では、赤い色の単色光について考える。屈折光が辺 AB の Q 点に入射して反射する角 α [rad] は (ウ) である。 Q 点で、入射光が全反射するためには $\sin \phi + \cos \phi \geq$ (エ) でなければならない。さらに、 Q 点で反射した光が、辺 AC の点 R に入射して反射する角 β [rad] は (オ) となる。したがって、仮に $n = \sqrt{2}$ とすると、 Q 点かつ R 点で全反射するためには、プリズムへの入射角 θ は (カ) であればよい。入射角 $\theta \geq 0$ で、点 R での反射光が、辺 BC に到達する点を S 点とする。 S 点に入射する角 γ [rad] は (キ) となる。これから、 S 点での空気中への出射角 δ [rad] は (ク) を満たす。もし P 点に青い色の単色光が同じ入射角 θ で入射した場合、垂直入射 ($\theta = 0$ rad) 以外では、 ϕ , α , β などの角度の変化から図を考えると、 S 点の位置は赤い色の単色光の場合より (ケ)。

(工) の解答群

0 0 1 1 2 $\sqrt{2}$ 3 $\frac{1}{n}$

4 $\frac{\sqrt{2}}{n}$ 5 n 6 $\sqrt{2}n$

(力) の解答群

0 0 1 $\frac{\pi}{12}$ 以下 2 $\frac{\pi}{6}$ 以下 3 $\frac{\pi}{3}$ 以下

4 $\frac{\pi}{4}$ 以下

(ク) の解答群

0 $\delta = 0$ 1 $\delta < \phi$ 2 $\delta = \phi$ 3 $\delta < \theta$

4 $\delta = \theta$ 5 $\delta > \theta$

(ケ) の解答群

0 P 点方向にずれる 1 変わらない 2 C 点方向にずれる

左のページは白紙です。

4

次の問題の の中に入れるべき最も適当なものをそれぞれの解答群の中から選び、その番号を解答用マークシートの指定された欄にマークしなさい。
(同じ番号を何回用いてもよい。)

(25 点)

図 4-1(a) のように、台の上の円筒状のシリンダー内に、なめらかに動く断面積 $A[\text{m}^2]$ のピストンが置かれており、内部に単原子分子の理想気体が封入されている。ピストンの質量は無視することができる。シリンダーは内部の温度を調整できるように、底部が透熱壁でできており、熱源と接している。外部の大気温度と圧力はそれぞれ、 $T_0[\text{K}]$ 、 $P_0[\text{Pa}]$ である。はじめ、封入されている理想気体の温度は、外部と同じ温度の熱源によって T_0 に保たれており、圧力も外部の大気と同じ P_0 に保たれている。また、理想気体の体積は $V_0[\text{m}^3]$ であり、物質量は $n[\text{mol}]$ である。気体定数を $R[\text{J}/(\text{mol} \cdot \text{K})]$ とし、重力加速度は鉛直下向きで、大きさは $g[\text{m}/\text{s}^2]$ とする。また、以下の問では、状態 X から Y に至る過程で、気体がされた仕事を $W_{XY}[\text{J}]$ と表し、気体の吸収する熱量を $Q_{XY}[\text{J}]$ と表す。

- (1) ピストンに、シリンダーの中心軸を通り、重さが無視できる伸びない糸を取り付け、滑車を介して、他端に質量 $m[\text{kg}]$ のおもりを結んだ。おもりは水平面上に置いてあり、糸はたるまないように長さを調整してある。このとき、糸の張力は $F=0\text{N}$ である。シリンダー内の理想気体を徐々に $T_b[\text{K}]$ まで冷却したところ、図 4-1(b) のように、おもりは $h_b[\text{m}]$ だけ持ち上げられた。冷却する過程で、おもりが持ち上げられ始めたときの理想気体の温度は $T'_a = \boxed{\text{(ア)}} [\text{K}]$ である ($T_b < T'_a < T_0$)。理想気体の温度が T_b まで変化する間に、理想気体がされた仕事は、 $W_{ab} = \boxed{\text{(イ)}} [\text{J}]$ であり、そのうち理想気体が大気からされた仕事は、 $W_{ab}^0 = \boxed{\text{(ウ)}} [\text{J}]$ となる。また、理想気体の内部エネルギー $U[\text{J}]$ の変化量 ΔU_{ab} は、 $\Delta U_{ab} = \boxed{\text{(エ)}} [\text{J}]$ であり、理想気体から外部へ流失した熱量は W_{ab} 、 ΔU_{ab} を用いて $-Q_{ab} = \boxed{\text{(オ)}} [\text{J}]$ と表される。

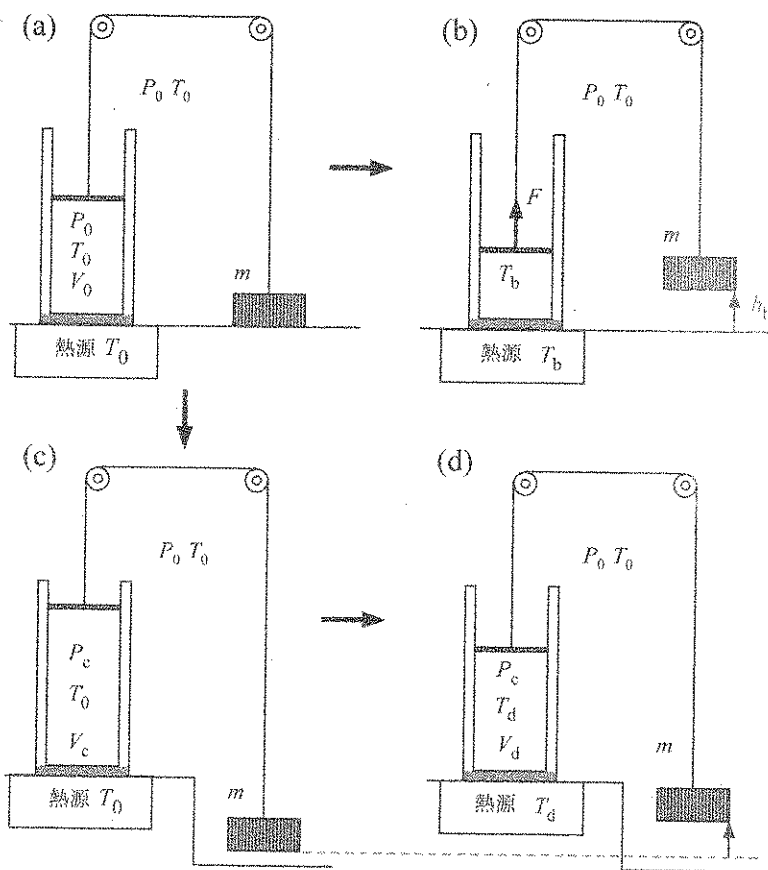


図 4-1

- (2) 次に、理想気体を図 4-1(a) に戻した後、おもりを宙づりにしたところ、おもりは図 4-1(c) のように降下して釣り合った。おもりが降下する間、気体の温度は T_0 に保たれているものとする。おもりが釣り合ったとき、理想気体の圧力は $P_c = \boxed{\text{(力)}} [\text{Pa}]$ であり、体積は $V_c = \boxed{\text{(キ)}} \times V_0 [\text{m}^3]$ となる。

その後、図 4-1(c) の状態から、理想気体を徐々に $T_d [\text{K}]$ まで冷却したところ、図 4-1(d) のように、おもりが持ち上げられて、新たな釣り合いの位置に達した。このとき、理想気体の体積は、 $V_d = P_0 V_0 A \times \{ \boxed{\text{(ク)}} \} [\text{m}^3]$ となる。また、

理想気体の温度が T_d まで変化する間に、理想気体がされた仕事は、 $W_{cd} = P_0 V_0 \times$
 ((ケ)) [J] となる。また、理想気体の内部エネルギー U [J] の変化量 ΔU_{cd}
 は、 $\Delta U_{cd} = P_0 V_0 \times \{$ (コ) $\}$ [J] であり、理想気体から外部へ流失した熱量
 は $-Q_{cd} = P_0 V_0 \times \{$ (サ) $\}$ [J] となる。

(ア) の解答群

0 $\left(1 - \frac{mg}{P_0 A}\right) T_0$	1 $\left(1 + \frac{mg}{P_0 A}\right) T_0$	2 $\left(\frac{mg}{P_0 A} - 1\right) T_0$
3 $\left(1 - \frac{P_0 A}{mg}\right) \frac{1}{T_0}$	4 $1 + \frac{P_0 A}{mg}$	5 $1 - \frac{mg}{nRT_0}$

(イ) の解答群

0 $\frac{3h_b}{2}(P_0 A - mg)$	1 $-(P_0 A + mg)h_b$	2 $\frac{h_b}{2}(P_0 A - mg)$
3 $\frac{h_b}{3}(P_0 A - mg)$	4 $(P_0 A - mg)h_b$	5 $\frac{h_b}{2}(P_0 A + mg)$

(ウ) の解答群

0 $(mg - P_0 A)h_b$	1 $(P_0 A - mg)h_b$	2 $\frac{1}{2}P_0 A h_b$
3 $P_0 A h_b$	4 $-(P_0 A + mg)h_b$	5 $(P_0 A + mg)h_b$
6 mgh_b	7 $P_0(Ah_b - V_0)$	

(エ) の解答群

0 $\frac{3}{2}nR(T_b - T_0)$	1 $\frac{5}{2}nR(T_b - T_0)$	2 $\frac{1}{2}nR(T_b - T_0)$
3 $nR(T_b - T_0)$	4 $\frac{5}{3}nR(T_b - T_0)$	5 $2nR(T_b - T_0)$

(オ) の解答群

0 $-(W_{ab} + \Delta U_{ab})$	1 $\frac{1}{3}(\Delta U_{ab} - W_{ab})$	2 $\frac{3}{2}(\Delta U_{ab} - W_{ab})$
3 $\frac{5}{2}(\Delta U_{ab} - W_{ab})$	4 $W_{ab} - \Delta U_{ab}$	5 $W_{ab} + \Delta U_{ab}$

(カ) の解答群

0 $P_0 + \frac{mg}{A}$	1 $\frac{mg}{A} - P_0$	2 $P_0 + \frac{A}{mg}$	3 $P_0 - \frac{mg}{A}$
4 $-\frac{mg}{A}$	5 $\frac{mg}{A}$		

(キ)の解答群

$$\begin{array}{lll} 0 \frac{P_0 A}{P_0 A + mg} & 1 \frac{2P_0 A}{P_0 A - mg} & 2 \frac{P_0 A}{2(P_0 A - mg)} \\ 3 \frac{P_0 A}{P_0 A - mg} & 4 \frac{2P_0 A}{P_0 A + mg} & 5 1 + \frac{mg}{P_0 A} \end{array}$$

(ク)の解答群

$$\begin{array}{lll} 0 \frac{T_d}{T_0} \left(\frac{1}{P_0 A + mg} \right) & 1 \frac{T_0}{T_d} \left(\frac{1}{P_0 A - mg} \right) & 2 \frac{T_0}{T_d} \left(\frac{1}{P_0 A + mg} \right) \\ 3 \frac{T_d}{T_0} \left(\frac{1}{mg - P_0 A} \right) & 4 \frac{T_0}{T_d} \left(\frac{1}{mg - P_0 A} \right) & 5 \frac{T_d}{T_0} \left(\frac{1}{P_0 A - mg} \right) \end{array}$$

(ケ)の解答群

$$\begin{array}{lll} 0 1 + \frac{T_d}{T_0} & 1 1 - \frac{T_d}{T_0} & 2 1 - \frac{T_0}{T_d} \\ 3 \frac{T_0}{T_0 + T_d} & 4 \frac{T_d}{T_0} & 5 \frac{T_0}{T_d} \end{array}$$

(コ)の解答群

$$\begin{array}{lll} 0 \frac{3}{2} \left(\frac{T_d}{T_0} - 1 \right) & 1 \frac{5}{2} \left(\frac{T_0}{T_d} - 1 \right) & 2 \frac{5}{2} \left(\frac{T_d}{T_0} - 1 \right) \\ 3 \frac{3T_d}{2T_0} & 4 \frac{5T_d}{2T_0} & 5 \frac{3}{2} \left(\frac{T_0}{T_d} - 1 \right) \end{array}$$

(サ)の解答群

$$\begin{array}{lll} 0 \frac{1}{2} \left(1 - \frac{T_d}{T_0} \right) & 1 1 - \frac{T_d}{T_0} & 2 \frac{3}{2} \left(1 - \frac{T_d}{T_0} \right) \\ 3 2 \left(1 - \frac{T_d}{T_0} \right) & 4 \frac{5}{2} \left(1 - \frac{T_d}{T_0} \right) & 5 3 \left(1 - \frac{T_d}{T_0} \right) \end{array}$$

左のページは白紙です。