

入学試験問題



理 科

(配点 120 点)

令和 2 年 2 月 26 日 9 時 30 分—12 時

注 意 事 項

- 1 試験開始の合図があるまで、この問題冊子を開いてはいけません。
- 2 この問題冊子は全部で 89 ページあります(本文は物理 4 ~ 27 ページ、化学 28 ~ 45 ページ、生物 46 ~ 69 ページ、地学 70 ~ 89 ページ)。落丁、乱丁または印刷不鮮明の箇所があったら、手を挙げて監督者に知らせなさい。
- 3 解答には、必ず黒色鉛筆(または黒色シャープペンシル)を使用しなさい。
- 4 解答は、1 科目につき 1 枚の解答用紙を使用しなさい。
- 5 物理、化学、生物、地学のうちから、あらかじめ届け出た 2 科目について解答しなさい。
- 6 解答用紙の指定欄に、受験番号(表面 2 箇所、裏面 1 箇所)、科類、氏名を記入しなさい。指定欄以外にこれらを記入してはいけません。
- 7 解答は、必ず解答用紙の指定された箇所に記入しなさい。
- 8 解答用紙表面上方の指定された()内に、その用紙で解答する科目名を記入しなさい。
- 9 解答用紙表面の上部にある切り取り欄のうち、その用紙で解答する科目の分のみ 1 箇所をミシン目に沿って正しく切り取りなさい。
- 10 解答用紙の解答欄に、関係のない文字、記号、符号などを記入してはいけません。また、解答用紙の欄外の余白には、何も書いてはいけません。
- 11 この問題冊子の余白は、草稿用に使用してもよいが、どのページも切り離してはいけません。
- 12 解答用紙は、持ち帰ってはいけません。
- 13 試験終了後、問題冊子は持ち帰りなさい。



中 國 農 業 科 學 院

農業科學研究所

植物保護所

植物病蟲害研究室

植物病蟲害研究室

植物病蟲害研究室，是中國農業科學院農業科學研究所植物保護所的一個研究室。該研究室的主要任務是：研究植物病蟲害的發生、發展規律，研究防治方法，並進行農業生產上的應用。研究室有研究員、副研究員、助理員、技術員等級別的研究人員。研究室有較多的設備和儀器，可以進行各種實驗和調查工作。研究室的工作已經取得了一定的成績，為農業生產提供了許多有益的建議和方法。

植物病蟲害研究室，是中國農業科學院農業科學研究所植物保護所的一個研究室。該研究室的主要任務是：研究植物病蟲害的發生、發展規律，研究防治方法，並進行農業生產上的應用。研究室有研究員、副研究員、助理員、技術員等級別的研究人員。研究室有較多的設備和儀器，可以進行各種實驗和調查工作。研究室的工作已經取得了一定的成績，為農業生產提供了許多有益的建議和方法。

植物病蟲害研究室，是中國農業科學院農業科學研究所植物保護所的一個研究室。該研究室的主要任務是：研究植物病蟲害的發生、發展規律，研究防治方法，並進行農業生產上的應用。研究室有研究員、副研究員、助理員、技術員等級別的研究人員。研究室有較多的設備和儀器，可以進行各種實驗和調查工作。研究室的工作已經取得了一定的成績，為農業生產提供了許多有益的建議和方法。

植物病蟲害研究室，是中國農業科學院農業科學研究所植物保護所的一個研究室。該研究室的主要任務是：研究植物病蟲害的發生、發展規律，研究防治方法，並進行農業生產上的應用。研究室有研究員、副研究員、助理員、技術員等級別的研究人員。研究室有較多的設備和儀器，可以進行各種實驗和調查工作。研究室的工作已經取得了一定的成績，為農業生產提供了許多有益的建議和方法。

計算用紙

(切り離さないで用いよ。)

機械の各部の寸法を算出する場合に、各部の面積を計算して、各部の面積を合計すれば、機械の表面積

$$(A_{\text{左}} \cdot 2) + A_{\text{右}} + A_{\text{上}} + A_{\text{下}} = 5.0 \cdot 1.0 + 2.0 = 7.0 \text{ m}^2$$

である。この面積は、機械の各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。また、この面積は、機械の各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。

次に、機械の各部の面積を算出する場合、各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。

$$(A_{\text{左}} - 0.1) \cdot \frac{1}{2} = 1.0$$

機械の各部の面積を算出する場合、各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。

$$(A_{\text{右}} - 0.1) = 1.0, (A_{\text{上}} - 0.1) = 1.0$$

機械の各部の面積を算出する場合、各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。

$$(A_{\text{左}} - 0.1) + (A_{\text{右}} - 0.1) + (A_{\text{上}} - 0.1) = 3.0$$

$$(A_{\text{左}} - 0.1) + (A_{\text{右}} - 0.1) + (A_{\text{上}} - 0.1) = 3.0$$

機械の各部の面積を算出する場合、各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。

$$3.0 \cdot (A_{\text{左}} - 0.1) + (A_{\text{右}} - 0.1) + (A_{\text{上}} - 0.1) = 3.0$$

機械の各部の面積を算出する場合、各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。

機械の各部の面積を算出する場合、各部の面積を合計すれば、機械の表面積である。

物 理

第1問 xy 平面内で運動する質量 m の小球を考える。小球の各時刻における位置、速度、加速度、および小球にはたらく力のベクトルをそれぞれ

$$\vec{r} = (x, y), \vec{v} = (v_x, v_y), \vec{a} = (a_x, a_y), \vec{F} = (F_x, F_y)$$

とする。また小球の各時刻における原点 O からの距離を $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ 、速度の大きさを $v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$ とする。以下の設問に答えよ。なお小球の大きさは無視できるものとする。

I (1) 以下の文中の ア から 力 に当てはまるものを v_x, v_y, a_x, a_y から選べ。

各時刻において原点 O と小球を結ぶ線分が描く面積速度は

$$A_v = \frac{1}{2}(xv_y - yv_x)$$

で与えられる。ある時刻における位置および速度ベクトルが

$$\vec{r} = (x, y), \vec{v} = (v_x, v_y)$$

であったとき、それらは微小時間 Δt たった後にそれぞれ

$$\begin{aligned}\vec{r}' &= (x + \boxed{\text{ア}} \Delta t, y + \boxed{\text{イ}} \Delta t), \\ \vec{v}' &= (v_x + \boxed{\text{ウ}} \Delta t, v_y + \boxed{\text{エ}} \Delta t)\end{aligned}$$

に変化する。このことを用いると、微小時間 Δt における面積速度の変化分は

$$\Delta A_v = \frac{1}{2}(x \boxed{\text{オ}} - y \boxed{\text{カ}}) \Delta t$$

で与えられる。なお $(\Delta t)^2$ に比例した面積速度の変化分は無視する。

(2) 設問 I(1)の結果を用いて、面積速度が時間変化しないためには力 \vec{F} の成分 F_x, F_y がどのような条件を満たせばよいのか答えよ。ただし小球は原点 O から離れた点にあり、力は零ベクトルではないとする。

- (3) 設問 I(2)の力 \vec{F} を受けながら、小球が図 1—1 の半径 r_0 の円周上を点 A から点 B を通って点 C まで運動したとする。このとき、力 \vec{F} が点 A から点 B までに小球に行う仕事と点 A から点 C までに小球に行う仕事の大小関係を、理由を含めて答えよ。

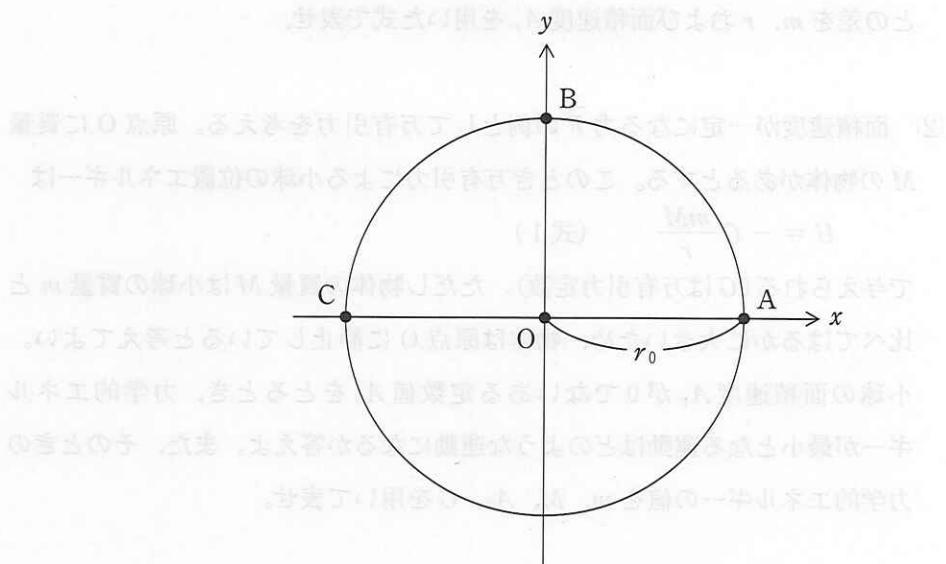


図 1—1

II (1) 小球の原点 O からの距離 r の時間変化率は

$$v_r = \frac{xv_x + yv_y}{r}$$

で与えられる。これを動径方向速度とよぶ。このとき、小球の運動エネルギーと

$$K_r = \frac{1}{2} mv_r^2$$

との差を m , r および面積速度 A_v を用いた式で表せ。

(2) 面積速度が一定になる力 \vec{F} の例として万有引力を考える。原点 O に質量 M の物体があるとする。このとき万有引力による小球の位置エネルギーは

$$U = -G \frac{mM}{r} \quad (\text{式 } 1)$$

で与えられる (G は万有引力定数)。ただし物体の質量 M は小球の質量 m と比べてはるかに大きいため、物体は原点 O に静止していると考えてよい。小球の面積速度 A_v が 0 でないある定数值 A_0 をとると、力学的エネルギーが最小となる運動はどのような運動になるか答えよ。また、そのときの力学的エネルギーの値を m , M , A_0 , G を用いて表せ。

量の間の人氣度と口て、そる 計 算 用 紙

参考用

(切り離さないで用いよ。) $\text{km} = \text{km}$

列ごとに立りぬれ利差千歳ひ面きづはは立候風田へ縣小みえきて不思じて立りぬれ
みて室

各々の大きさの風田の縣小より次も積む地をひむと相成り(左)のS日開通(右)
式付積みの m^3/m^3 と m^3/m^3 の風田内積みを量づけておけ
は積きりおき大の調査の縣小より風田ト口て、その縣小よりおきて左
の積量やくそくおけの件をえきて $\frac{m^3}{m^3} = \text{トア}$

も積きゆ心中現職が實地累積の所置、小官府の實地をもと實地累積の所置(左)
の積未体實地累積、もつてはるえきる(右)の風田内積みの $m^3/m^3 = \text{トア}$
積の千歳の子アの相を算出ひて面開通(右)家道もる(左)を算出アセコ千歳
古に積ひて事積(左)、左千歳実積の實地累積(右)も積アえきを國不の風
千歳ひ一ホリ天井ひ(左)開通、左古に積アはる縣小の風田内積を取れり受
けの積も $m^3/m^3 = \text{右} \text{の} \text{積} + \text{左} \text{の} \text{積} \text{の} \text{風} \text{田} \text{内} \text{積} \text{の} \text{縣} \text{小} \text{の} \text{式} \text{積} \text{を} \text{算} \text{出} \text{す}$
あらかじめ積實の縣小のきらえ(左)
き跡の子、(左)開通もる(右)を算出ひて心中現職が實地累積の所置(左)
もつてはるえきる(右) $\frac{m^3}{m^3} = \text{トア}$ (左)開通もるえきる(右) $m^3/m^3 = \text{トア}$ (左)開通もるえきる(右) $m^3/m^3 = \text{トア}$
の風田の子アの相を算出ひて面開通(右)家道もる(左)を算出アセコ千歳
古に積ひて事積(左)、左千歳実積の實地累積(右)も積アえきを國不の風
千歳ひ一ホリ天井ひ(左)開通、左古に積アはる縣小の風田内積を取れり受
けの積も $m^3/m^3 = \text{右} \text{の} \text{積} + \text{左} \text{の} \text{積} \text{の} \text{風} \text{田} \text{内} \text{積} \text{の} \text{縣} \text{小} \text{の} \text{式} \text{積} \text{を} \text{算} \text{出} \text{す}$

III ボーアの原子模型では電子の円軌道の円周 $2\pi r$ とド・ブロイ波長 λ の間に量子条件

$$2\pi r = n\lambda \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$$

が成り立つ。以下で考える小球の円運動に対しても同じ量子条件が成り立つと仮定する。

(1) 設問II(2)の(式1)に対応する万有引力がはたらく小球の円運動を考える。各 n について、量子条件を満たす円軌道の半径 r_n を n, h, m, M, G を用いた式で表せ。ただし小球のド・ブロイ波長 λ は、小球の速度の大きさ v を用いて $\lambda = \frac{h}{mv}$ で与えられる(h はプランク定数)。

(2) 宇宙には暗黒物質という物質が存在し、銀河の暗黒物質は銀河中心からおよそ $R = 10^{22} \text{ m}$ の半径内に集まっていると考えられている。暗黒物質が未知の粒子によって構成されていると仮定し、設問III(1)の結果を用いてその粒子の質量に下限を与えてみよう。暗黒物質の構成粒子を、(式1)に対応する万有引力を受けながら円運動する小球として近似する。設問III(1)で考えたボーアの量子条件を満たす小球の軌道半径のうち $n = 1$ としたものが $R = 10^{22} \text{ m}$ と等しいとしたときの小球の質量を求めよ。

なお銀河の全質量は銀河中心に集まっていて動かないと近似し、その値を $M \approx 10^{42} \text{ kg}$ とする。また、 $G \approx 10^{-10} \text{ m}^3 / (\text{kg} \cdot \text{s}^2)$ 、 $\frac{h}{2\pi} \approx 10^{-34} \text{ m}^2 \cdot \text{kg}/\text{s}$ と近似してよい。この設問で求めた質量が暗黒物質を構成する1粒子の質量のおまかなかいとなる。

計 算 用 紙

(切り離さないで用いよ。)

計算用紙

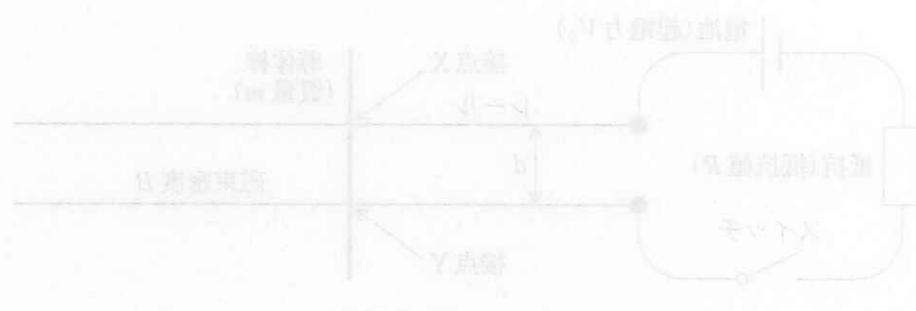
(切り離さないで用いよ。)

計 算 用 紙

圖3表

算用紙は土木工事の本と式の計算書類に用いられる(右の1を図)。上を開空全量算用紙(前記の1を切り離さないで用いよ。)、下を内式算用紙(後記の2)である。又この表は前記の表の1と2を組合せたものである。又この表は前記の表の1と2を組合せたものである。又この表は前記の表の1と2を組合せたものである。

算用紙は土木工事の本と式の計算書類に用いられる(右の1を図)。上を開空全量算用紙(前記の1を切り離さないで用いよ。)、下を内式算用紙(後記の2)である。又この表は前記の表の1と2を組合せたものである。



(計算用紙) (1) (1)

中文字の可以 日
本のふるい て て て 下 て て の 中文の可以 日
本のふるい て て て 下 て て て 下 て て て 下 て て て

上に別途付けた印書き内記述の上
に改めておき向まう算用紙、外縫や面積を断固、もろび横さヤード又
ち断面積を由ゆる下に 大きな断面積、ささやまくも縦横の則轉るあ
りても向(左・上) 下 斜傾(右)の記述を代用このこと。もろびらかれる片
側(左・右) や 斜傾(左)は直角、もへ腰状的断面、必ずひれこむ連
続性、ひめうも小なり斜傾各所に算用紙、主に直角す式の側壁を轉るす用意
しておき算用紙、立て立の施設を算用紙の 工、二箇引けばが頭等第三の計算の
事算用紙をする事多き事の第一の工、もろび工の第一が各處の側面等、ひめうおけ
る所にえせず て て て て て て て て て て て て て て て て て て て

第2問

I 図2—1のように、水平面上に置かれた2本の長い導体のレール上に、質量 m の導体棒が垂直に渡してある。磁束密度の大きさ B の一様な磁場が全空間で鉛直方向(紙面に垂直方向)にかけられている。導体棒とレールの接点をX, Yと呼ぶ。また、導体棒はレール方向にのみ動けるものとし、摩擦や空気抵抗、導体棒の両端に発生する誘導電荷、および回路を流れる電流が作る磁場の影響は無視できるものとする。

図2—1のように、間隔 d の平行なレールの端に電池(起電力 V_0)、抵抗(抵抗値 R)、スイッチを取り付け、導体棒を静止させる。スイッチを閉じた後の様子について、以下の設問(1)~(5)に答えよ。

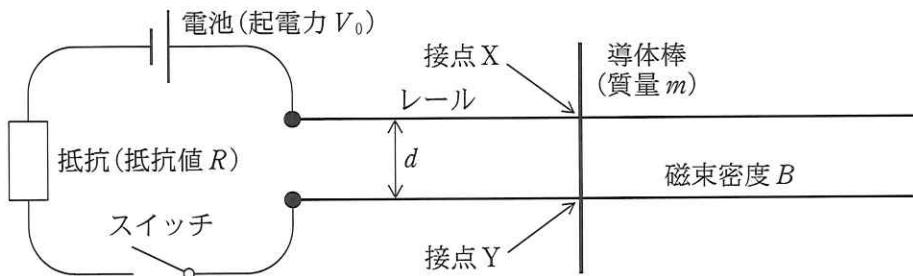


図2—1(上から見た図)

- (1) 以下の文中の [ア] ~ [オ] の空欄を埋めよ。ただし [ア] , [エ] , [オ] には式を記入し、 [イ] , [ウ] にはそのあと括弧内から適切な語句を選択せよ。

スイッチを閉じると、回路に電流が流れ、導体棒は右向きに動きはじめた。ある瞬間の電流を I とすると、導体棒には大きさ [ア] の力が働き加速されるからである。このことから磁場の向きは、鉛直 [イ] (上、下)向きであることがわかる。導体棒が動くと、接点X, Y間に正とする誘導起電力 V が発生し、導体棒を流れる電流は小さくなる。電池の起電力 V_0 と誘導起電力 V の間に [エ] の関係が成り立つと、電流は流れなくなり、導体棒の速さは一定になる。この一定の速さを以下では「到達速度」と表記する。この場合の到達速度は [オ] で与えられる。

(2) 導体棒に電流 I が流れているとき、微小時間 Δt の間に、導体棒の速さや接点 X, Y 間の起電力はどれだけ変化するか。速さの変化量 Δs , 起電力の変化量 ΔV を、 $B, d, I, m, R, \Delta t, V_0$ のうち必要なものを使ってそれぞれ求めよ。

(3) スイッチを閉じてから導体棒が到達速さにいたるまでの間に、導体棒を流れる電気量を、 B, d, m, R, V_0 のうち必要なものを使って求めよ。

(4) 設問(2), (3)より、導体棒に流れる電流や電気量と接点 X, Y 間に発生する起電力との関係が、コンデンサーを充電する際の電流や電気量と電圧の関係と類似していることがわかる。スイッチを閉じてから導体棒が到達速さにいたるまでの間に、接点 X, Y 間の起電力に逆らって電荷を運ぶのに要する仕事はいくらか。設問(1)で求めた到達速さを s_0 として、 B, d, m, R, s_0 のうち必要なものを使って求めよ。

(5) 設問(3)で求めた電気量を Q とすると、スイッチを閉じてから導体棒が到達速さにいたるまでに電池がした仕事は QV_0 で与えられる。この電池がした仕事は、どのようなエネルギーに変わったか、その種類と量をすべて答えよ。

II 設問 I の設定のもとで、導体棒が間隔 d の平行なレール上を到達速さで右に移動している状態から、図 2—2 のように、導体棒は間隔 $2d$ の平行なレール上に移動した。以下の文中の 力 ~ ケ の空欄を埋めよ。

この間スイッチは閉じたままであった場合を考える。このとき、間隔 $2d$ のレール上での到達速さは、間隔 d のレール上での到達速さに比べ、力 倍になる。また、それぞれの到達速さで移動しているときの接点 X, Y 間の起電力は、レール間隔が 2 倍になるのにともない、キ 倍になる。

次に、導体棒が間隔 d のレール上を到達速さで移動しているときにスイッチを切り、その後スイッチを切ったままの状態で、導体棒が間隔 $2d$ のレール上に移動した場合を考える。このときは、レール間隔が 2 倍になるのにともない、速さはク 倍になり、接点 X, Y 間の起電力はケ 倍になる。

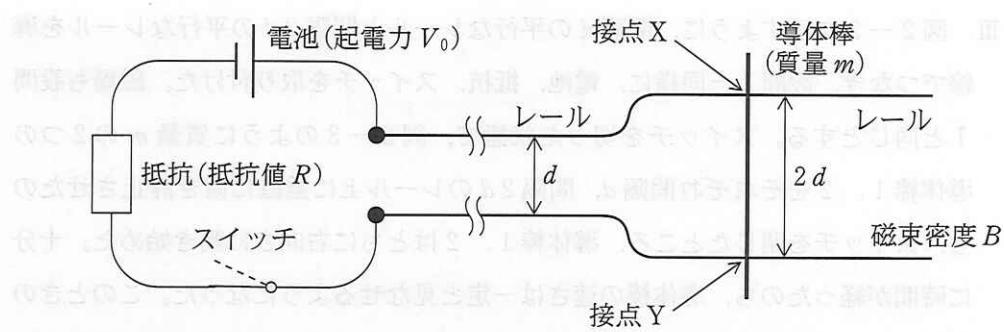


図 2-2

III 図 2—3 に示すように、間隔 d の平行なレールと間隔 $2d$ の平行なレールを導線でつなぎ、設問 I と同様に、電池、抵抗、スイッチを取り付けた。磁場も設問 I と同じとする。スイッチを切った状態で、図 2—3 のように質量 m の 2 つの導体棒 1, 2 をそれぞれ間隔 d , 間隔 $2d$ のレール上に垂直に置き静止させたのち、スイッチを閉じたところ、導体棒 1, 2 はともに右向きに動き始めた。十分に時間が経ったのち、導体棒の速さは一定と見なせるようになった。このときの導体棒 1, 2 の速さを B, d, m, R, V_0 のうち必要なものを使ってそれぞれ求めよ。

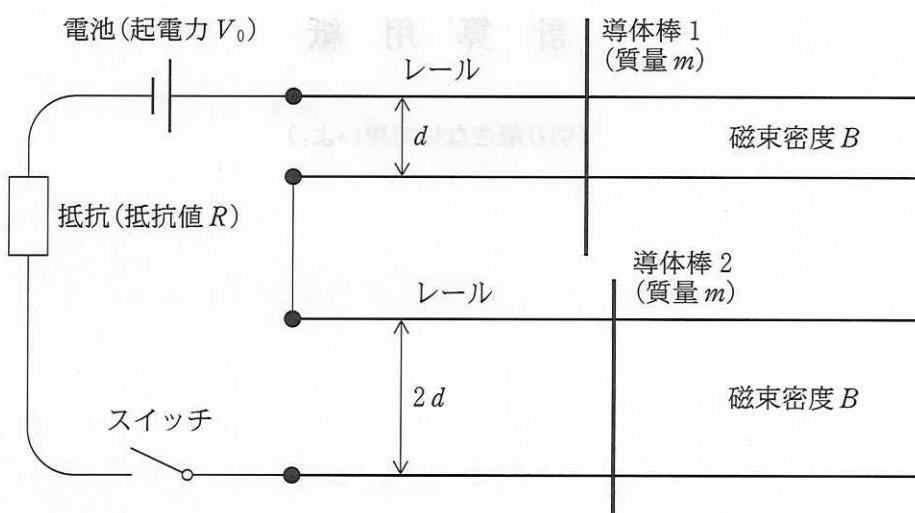


図 2—3

計算用紙

(切り離さないで用いよ。)

計算用紙

本稿紙は、日本標準の計算用紙として示す。一式四頁を構成する。第一頁は、主に機器の内部容積（内蔵部）を算出するための計算用紙である。第二頁は、機器の外観部（外殻部）の寸法を記載するための寸法図である。第三頁は、機器の各部の寸法を記載するための寸法図である。第四頁は、機器の各部の寸法を記載するための寸法図である。

機器の重量は、本稿紙の第一頁に記載する。機器の外観部の寸法は、本稿紙の第二頁に記載する。機器の内部容積は、本稿紙の第三頁に記載する。機器の各部の寸法は、本稿紙の第四頁に記載する。

機器の重量は、本稿紙の第一頁に記載する。機器の外観部の寸法は、本稿紙の第二頁に記載する。機器の内部容積は、本稿紙の第三頁に記載する。機器の各部の寸法は、本稿紙の第四頁に記載する。

機器の重量は、本稿紙の第一頁に記載する。機器の外観部の寸法は、本稿紙の第二頁に記載する。機器の内部容積は、本稿紙の第三頁に記載する。機器の各部の寸法は、本稿紙の第四頁に記載する。

機器の重量は、本稿紙の第一頁に記載する。機器の外観部の寸法は、本稿紙の第二頁に記載する。機器の内部容積は、本稿紙の第三頁に記載する。機器の各部の寸法は、本稿紙の第四頁に記載する。

機器の外観部の寸法

第3問 図3—1に示すように、容器X, Yにそれぞれ1モルの单原子分子理想気体が入っている。容器Xの上部は滑らかに動くピストンで閉じられており、ピストンの上にはおもりが載せられている。ピストンの質量は無視できる。容器Yの体積は一定である。容器の外は真空であり、容器Xと、容器Yまたは物体Zが接触した場合にのみ熱のやりとりが行われ、外部の真空や床などとの熱のやりとりは常に無視できるものとする。容器の熱容量は無視できる。また、物体Zの温度は常に $\frac{4}{5}T_A$ に保たれているものとする。

はじめ、容器Xは容器Yと接触しており、ピストンの上には質量 a^5m ($a > 1$)のおもりが載せられている。容器X内の気体の圧力は p_A である。容器X, Y内の気体の温度はともに T_A である。このときの容器X内の気体の状態を状態Aと呼ぶこととする。続いて、図3—1に示すように、以下の操作①～④を順番に行い、容器X内の気体の状態を、 $A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow D \rightarrow E$ と変化させた。これらの操作において、気体の状態変化はゆっくりと起こるものとする。気体定数を R とすると、状態A～Dにおける容器X内の気体の圧力、温度、体積、内部エネルギーは表3—1のように与えられる。

操作①(A → B) 容器Xを、容器Y、物体Zのいずれとも接触しない位置に移動させた。次に、ピストン上のおもりを質量が m になるまで徐々に減らした。

操作②(B → C) 容器Xを物体Zに接触させ、容器X内の気体の温度が $\frac{4}{5}T_A$ になるまで放置した。

操作③(C → D) 容器Xを、容器Y、物体Zのいずれとも接触しない位置に移動させた。次に、ピストン上のおもりを質量が a^5m になるまで徐々に増やした。この操作後の容器X内の気体の温度を T_D とする。

操作④(D → E) 容器Xを容器Yと接触させ、容器X, Y内の気体の温度が等しくなるまで放置した。このときの温度を T_E とする。

以下の設問に答えよ。

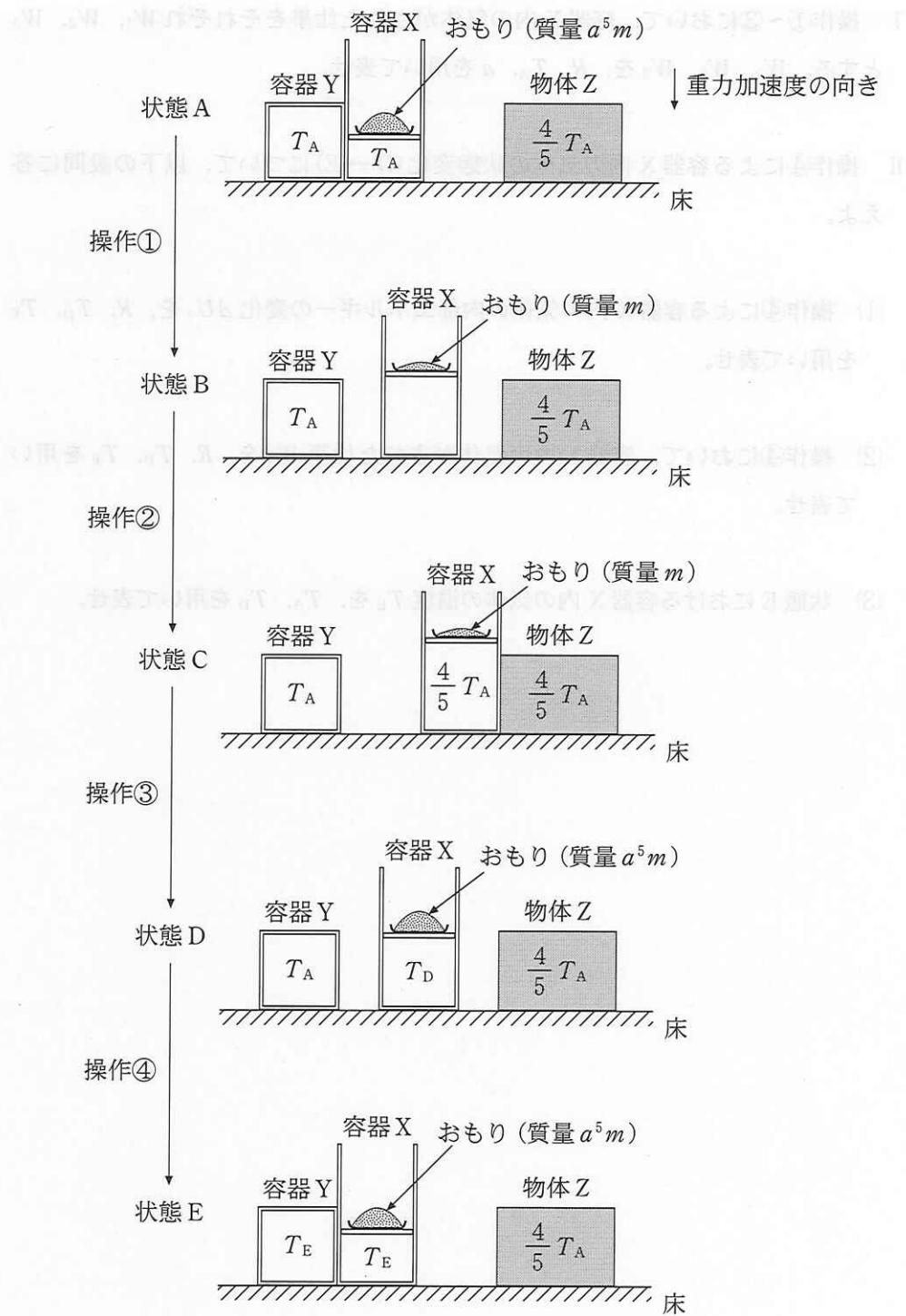


図 3-1

I 操作①～③において、容器X内の気体がされた仕事をそれぞれ W_1 , W_2 , W_3 とする。 W_1 , W_2 , W_3 を, R , T_A , a を用いて表せ。

II 操作④による容器X内の気体の状態変化(D → E)について、以下の設問に答えよ。

- (1) 操作④による容器X内の気体の内部エネルギーの変化 ΔU_4 を, R , T_D , T_E を用いて表せ。
- (2) 操作④において、容器X内の気体がされた仕事 W_4 を, R , T_D , T_E を用いて表せ。
- (3) 状態Eにおける容器X内の気体の温度 T_E を, T_A , T_D を用いて表せ。

表 3-1

	圧力	温 度	体 積	内部エネルギー
状態 A	p_A	T_A	$\frac{RT_A}{p_A}$	$\frac{3}{2}RT_A$
状態 B	$\frac{p_A}{a^5}$	$\frac{T_A}{a^2}$	$a^3 \frac{RT_A}{p_A}$	$\frac{3}{2a^2}RT_A$
状態 C	$\frac{p_A}{a^5}$	$\frac{4}{5}T_A$	$\frac{4}{5}a^5 \frac{RT_A}{p_A}$	$\frac{6}{5}RT_A$
状態 D	p_A	$\frac{4}{5}a^2 T_A (= T_D)$	$\frac{4}{5}a^2 \frac{RT_A}{p_A}$	$\frac{6}{5}a^2 RT_A$

のままである。この場合の等方圧縮の内部エネルギーの減少率は、
 等方圧縮率である、 $\frac{3}{2}$ 倍である。

III α の値がある条件を満たすとき、操作①～④は、容器 X 内の気体に対して仕事を行うことで、低温の物体 Z から容器 Y 内の高温の気体に熱を運ぶ操作になっている。操作④による容器 Y 内の気体の内部エネルギーの変化を ΔU_Y として、以下の設問に答えよ。

- (1) 操作④によって容器 Y 内の気体の内部エネルギーが増加する ($\Delta U_Y > 0$) とき、操作①～④における容器 X 内の気体の圧力 p と体積 V の関係を表す図として最も適切なものを、図 3—2 のア～カの中から一つ選んで答えよ。
- (2) $\Delta U_Y > 0$ となるための α に関する条件を答えよ。
- (3) 操作①～④の間に容器 X 内の気体がされた仕事の総和を W 、操作②において容器 X 内の気体が物体 Z から受け取る熱量を Q_2 とする。 ΔU_Y を、 W と Q_2 を用いて表せ。
- (4) 状態 E からさらに引き続き、操作①～④を何度も繰り返すと、容器 Y 内の気体の温度は、ある温度 T_F に漸近する。 T_F を、 T_A と α を用いて表せ。

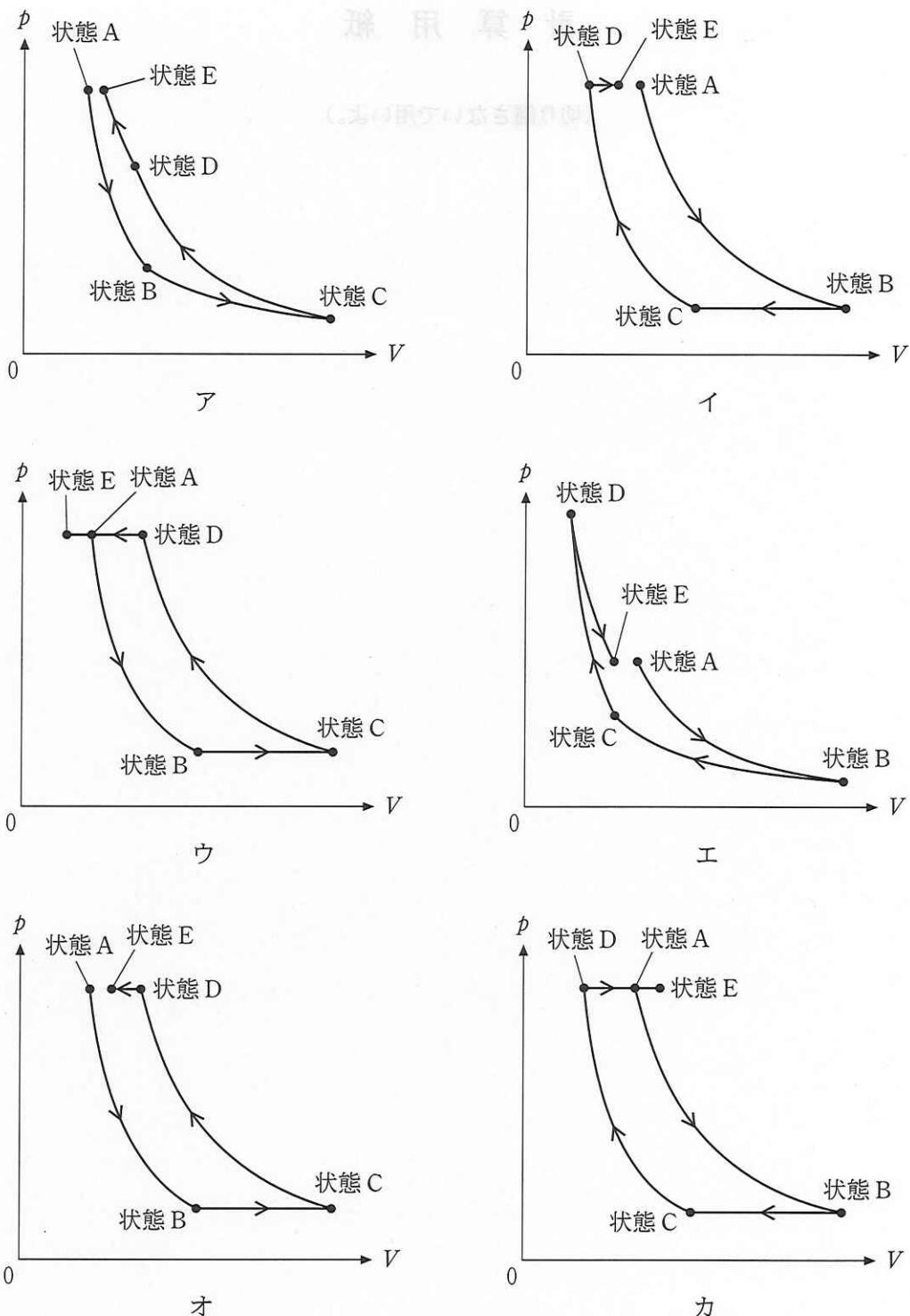


図 3-2

計算用紙

(切り離さないで用いよ。)

